

# Algorithmique des graphes

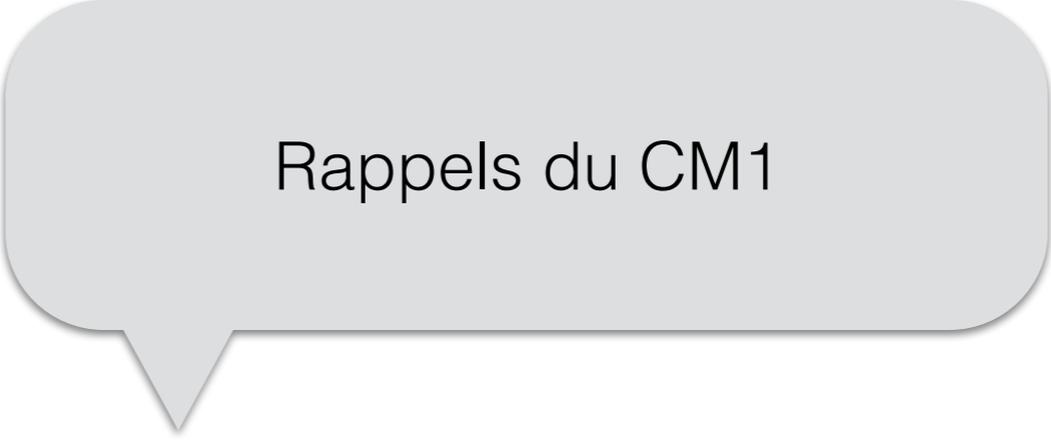
David Pichardie

15 Mars 2018

# Bilan du CM1

- Organisation du module
- Définitions (orienté, non-orienté, degrés, chemin, cycle, connexité, composantes connexes)
- Les graphes sont partout
- Représentation des graphes
- Parcours en profondeur récursif

# Parcours de graphe



Rappels du CM1

Parcours en profondeur  
(procédure récursive)

# Version avec dates début/fin

```
VISITE(i) =  
  date <- date + 1  
  DEBUT[i] <- date  
  VU[i] <- vraie  
  pour tout j ∈ Adj[i]  
    si non VU[j] alors VISITE(j)  
  date <- date + 1  
  FIN[i] <- date
```

# Efficacité

- On marque (VU) une seule fois chaque sommet
- donc VISITE(i) termine toujours
- donc VISITE n'est appelé qu'une seule fois par sommet

```
VISITE(i) =  
  date <- date + 1  
  DEBUT[i] <- date  
  VU[i] <- vraie  
  pour tout j ∈ Adj[i]  
    si non VU[j] alors VISITE(j)  
  date <- date + 1  
  FIN[i] <- date
```

```
VU <- [faux, ..., faux]  
date <- 0  
pour tout i ∈ S  
  si non VU[i] alors VISITE(i)
```

# Efficacité

- Le temps de calcul est dominé par les itérations de boucles
- la boucle principale va s'exécuter  $|S|$  fois
- la boucle secondaire va s'exécuter globalement

$$\sum_i |Adj[i]| = |A|$$

```
VISITE(i) =  
  date <- date + 1  
  DEBUT[i] <- date  
  VU[i] <- vraie  
  pour tout j ∈ Adj[i]  
    si non VU[j] alors VISITE(j)  
  date <- date + 1  
  FIN[i] <- date
```

```
VU <- [faux, ..., faux]  
date <- 0  
pour tout i ∈ S  
  si non VU[i] alors VISITE(i)
```

# Efficacité

*La complexité pire cas  
(en nombre d'appel de VISITE)  
est  $|S| + |A|$*

Complexité linéaire

```
VISITE(i) =  
  date <- date + 1  
  DEBUT[i] <- date  
  VU[i] <- vraie  
  pour tout j ∈ Adj[i]  
    si non VU[j] alors VISITE(j)  
  date <- date + 1  
  FIN[i] <- date
```

```
VU <- [faux, ..., faux]  
date <- 0  
pour tout i ∈ S  
  si non VU[i] alors VISITE(i)
```

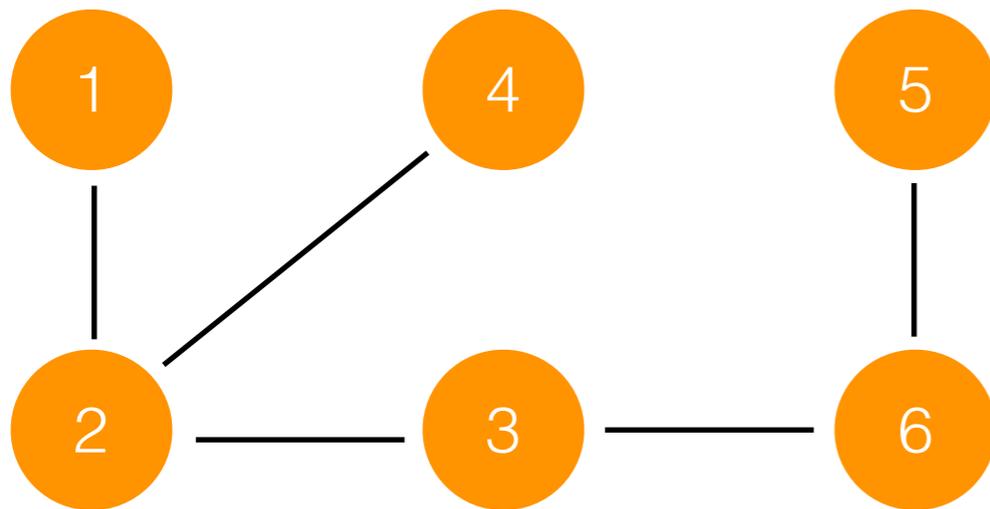
Vocabulaire

# Vocabulaire

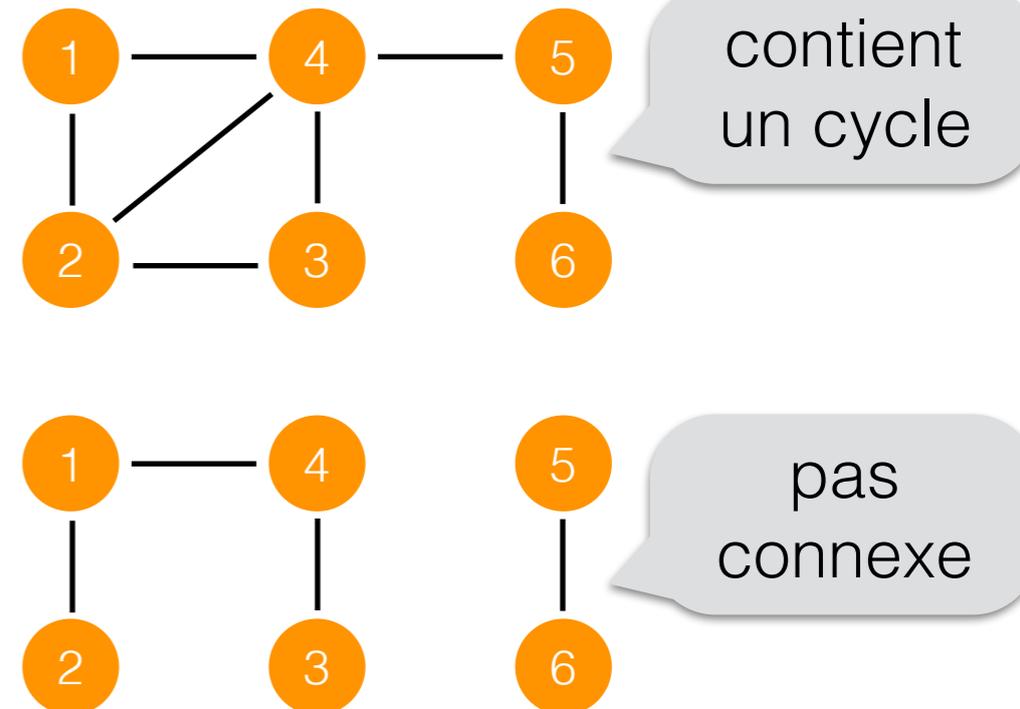
## Définition

Un *arbre* est un graphe non-orienté connexe et acyclique (ne contient pas de cycle).

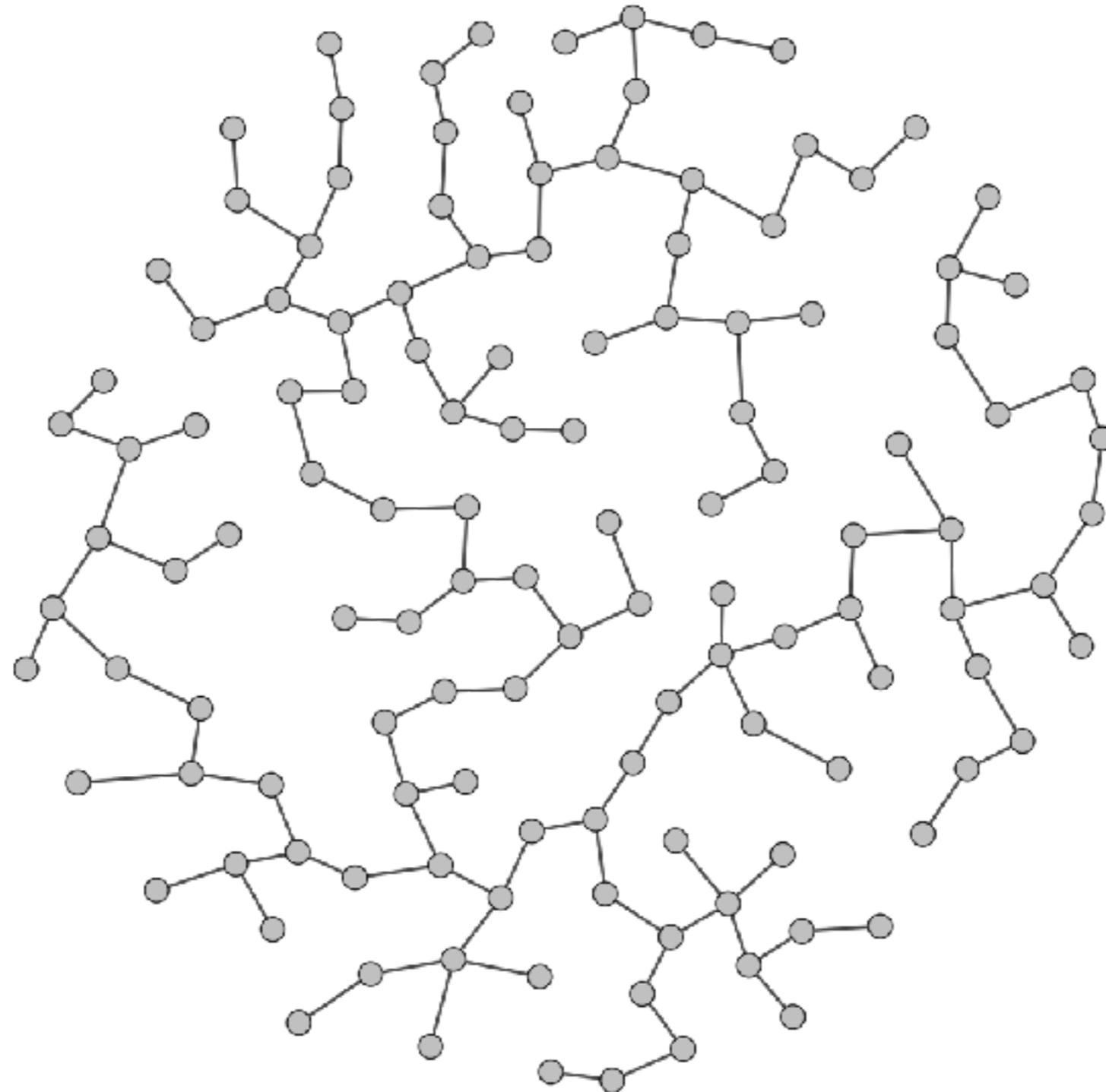
## Exemple



## Contre-exemple

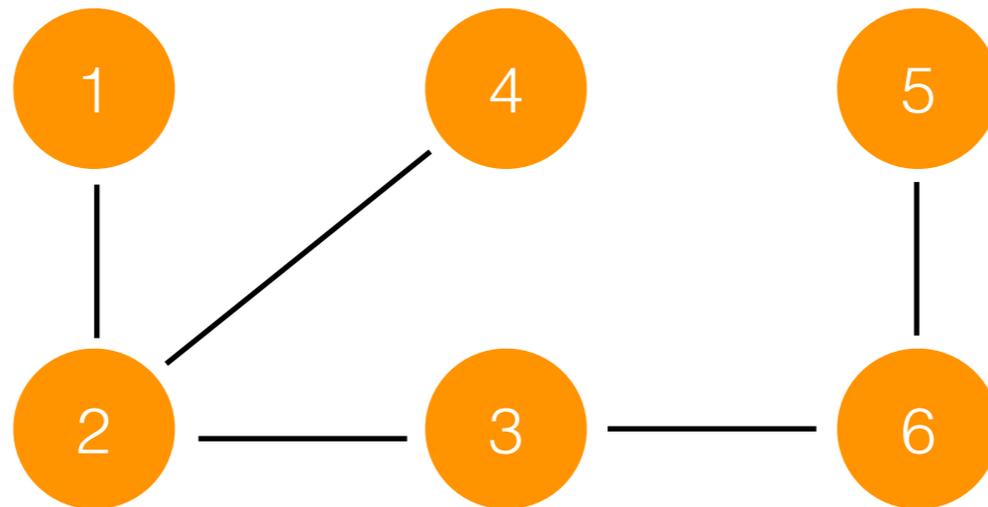


# Les arbres



# Les arbres

- Les arbres ont des propriétés fortes qui permettent de simplifier et accélérer certains algorithmes. Nous verrons des exemples.
- Dans un arbre  $(S,A)$ ,  $|S|=|A|+1$

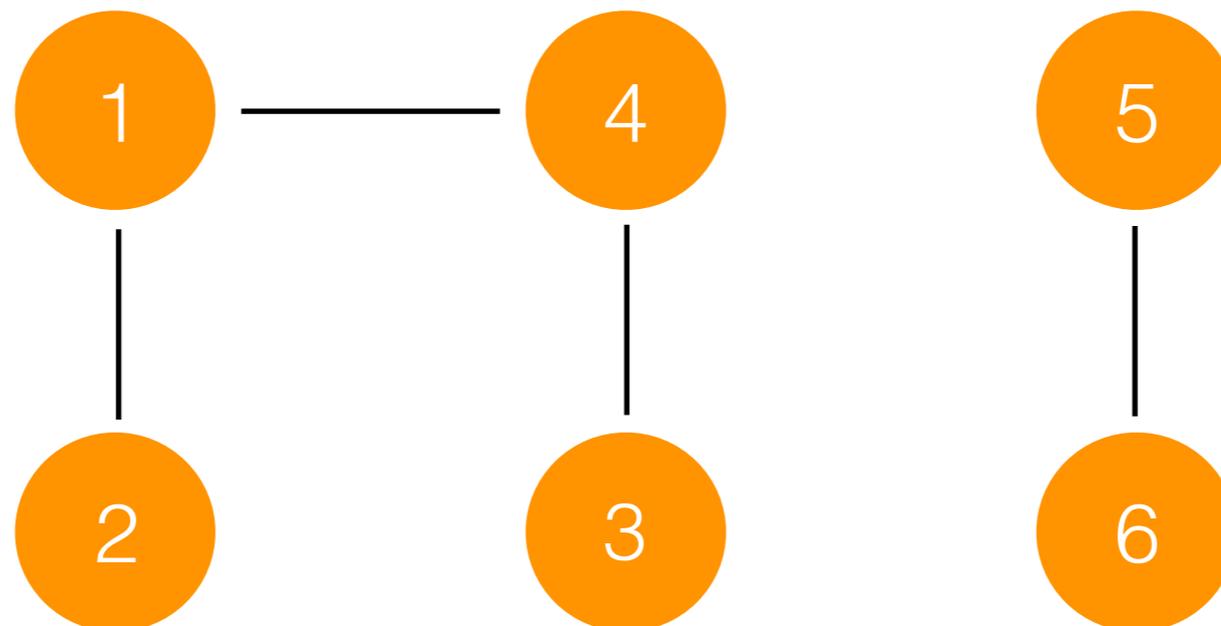


# Vocabulaire

## Définition

Une *forêt* est un graphe non-orienté acyclique.

## Exemple



ses composantes  
connexes sont donc  
des arbres

# Forêt de parcours

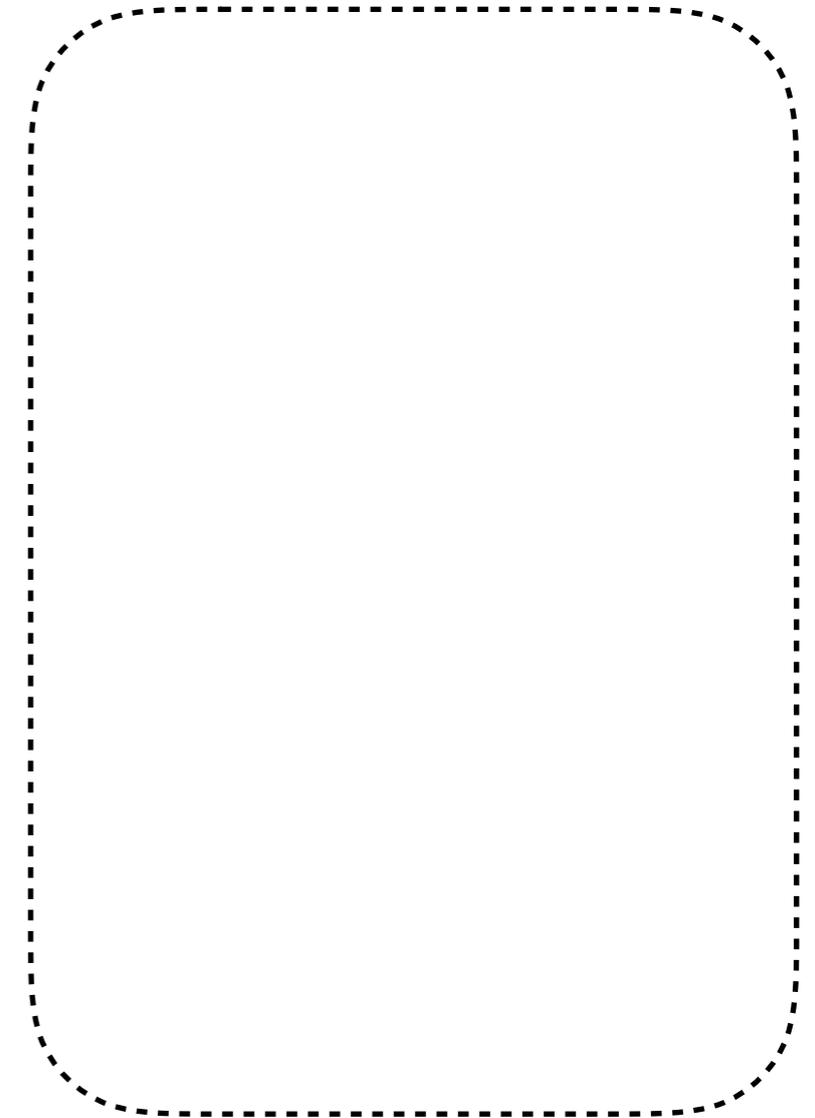
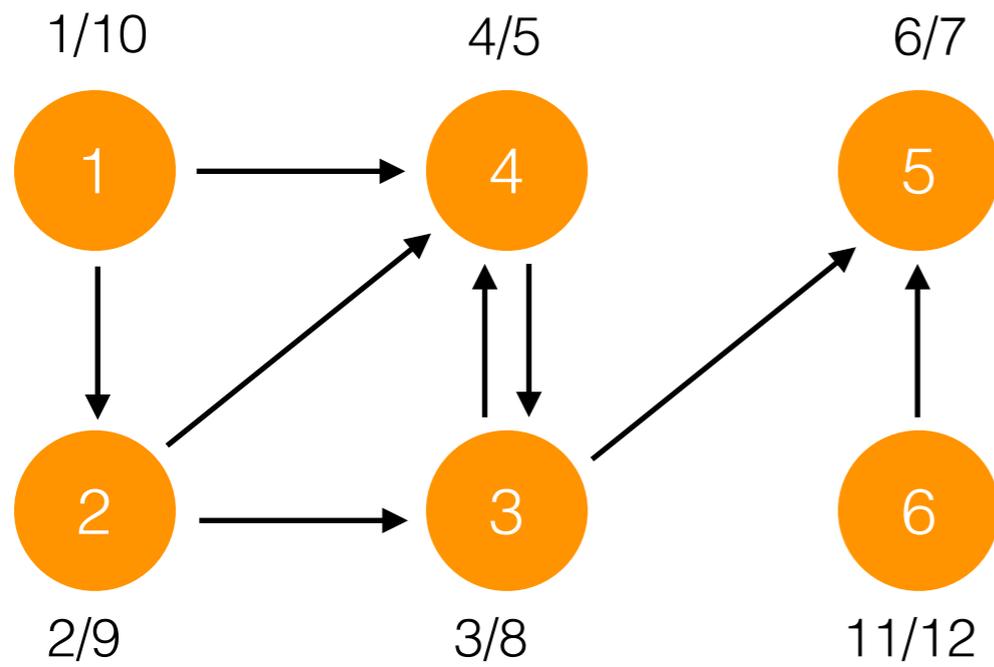
Pendant un parcours en profondeur récursif, on peut créer une relation *parent* qui mémorise pour chaque sommet  $j$

- le sommet  $i$  responsable de sa visite,
- -1 si le sommet  $j$  est visité par la boucle principale du parcours

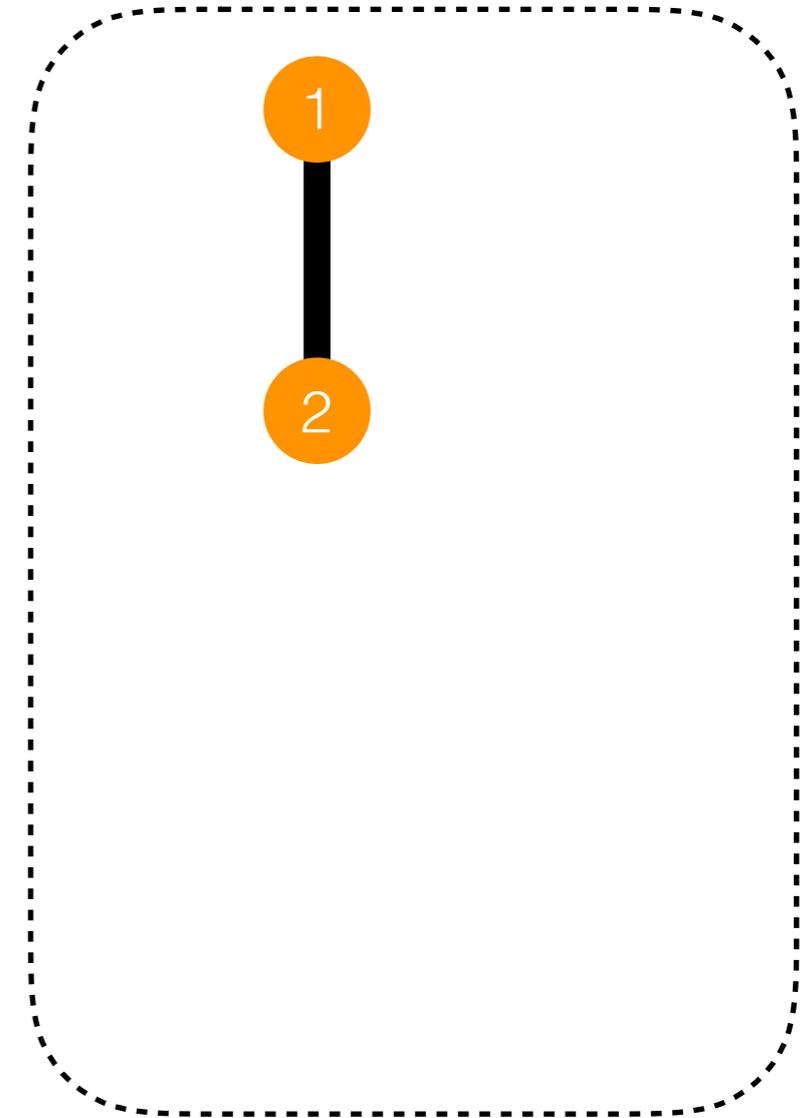
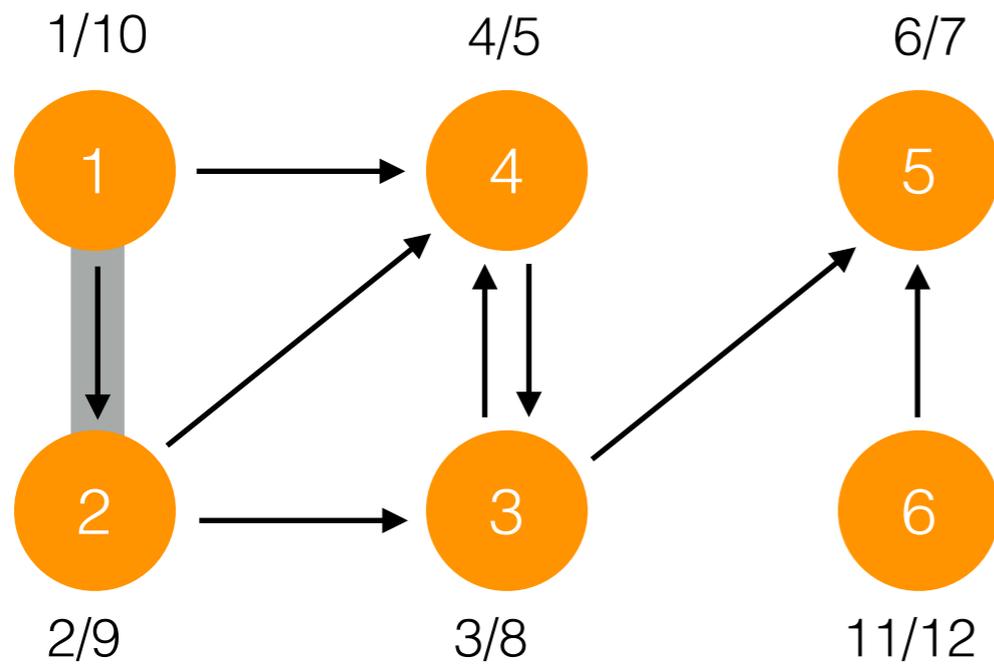
Le graphe non-orienté associé à *parent* (une arête entre  $i$  et  $j$  si  $\text{parent}[j]=i$ ), forme une *forêt de parcours*.

```
VISITE(i) =  
    date <- date + 1  
    DEBUT[i] <- date  
    VU[i] <- vraie  
    pour tout j ∈ Adj[i]  
        si non VU[j] alors  
            parent[j] <- i  
            VISITE(j)  
    date <- date + 1  
    FIN[i] <- date  
  
VU <- [faux, ..., faux]  
parent <- [-1, ..., -1]  
date <- 0  
pour tout i ∈ S  
    si non VU[i] alors VISITE(i)
```

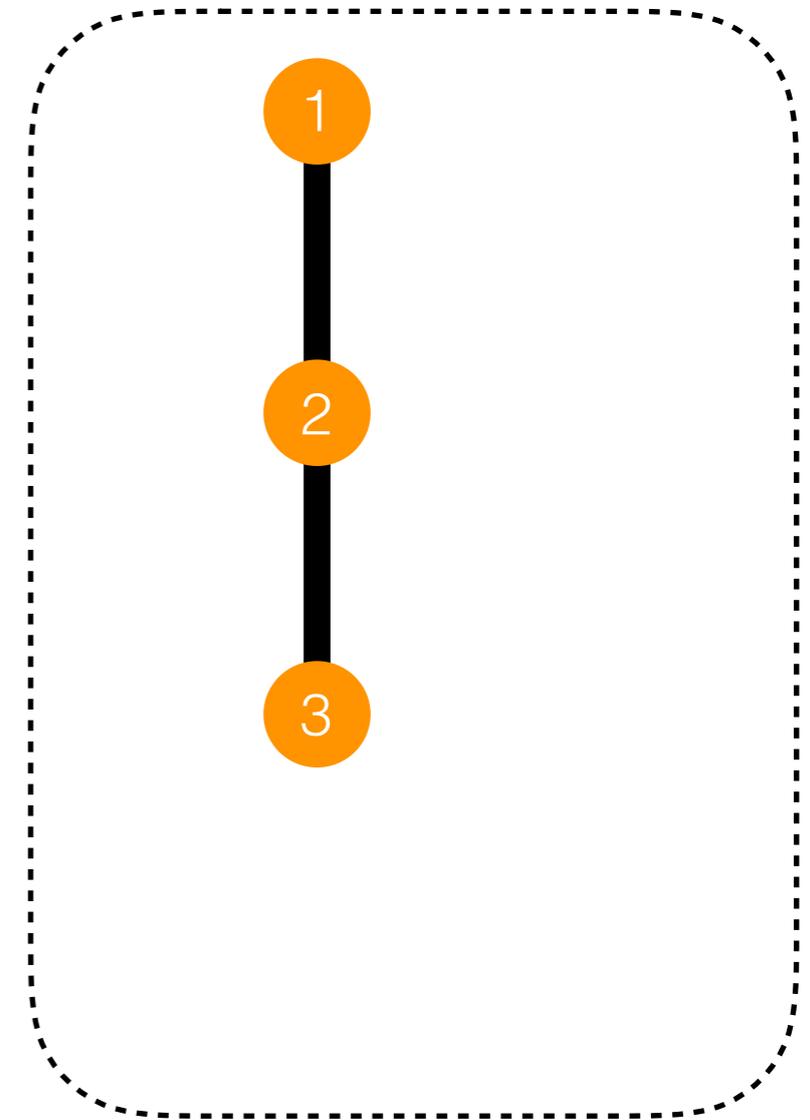
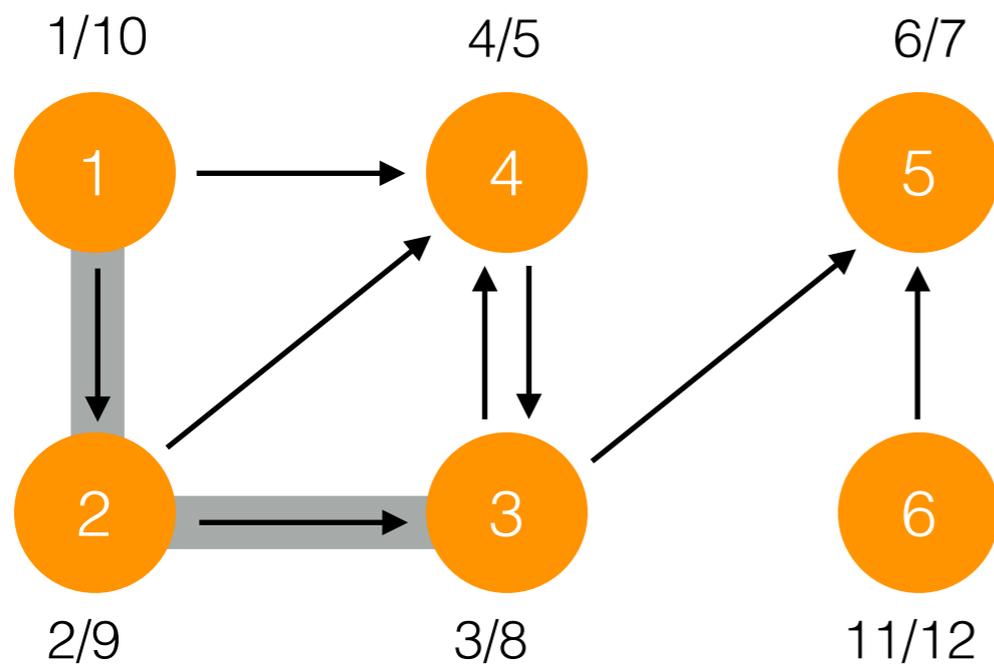
# Exemple



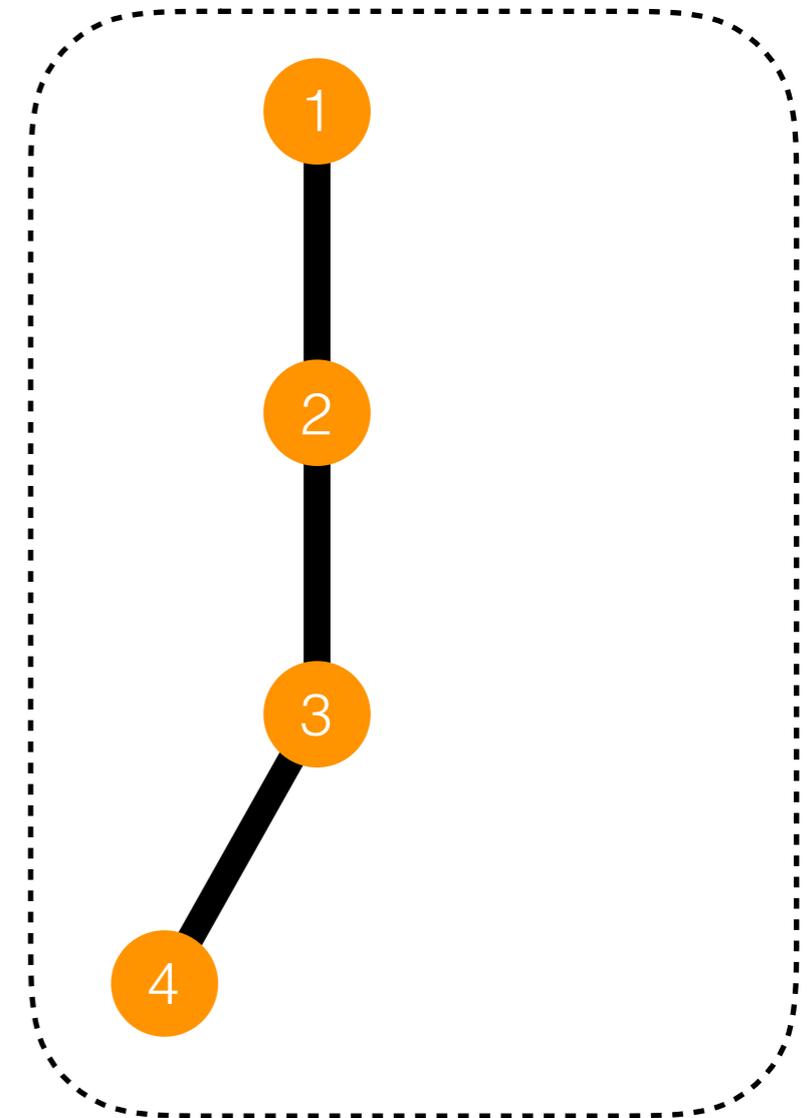
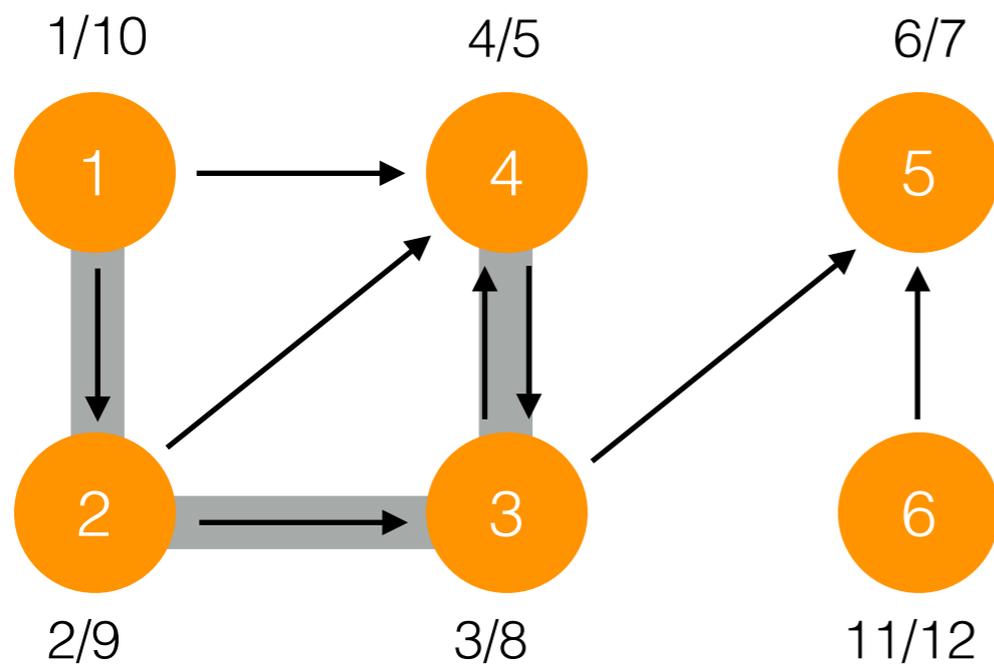
# Exemple



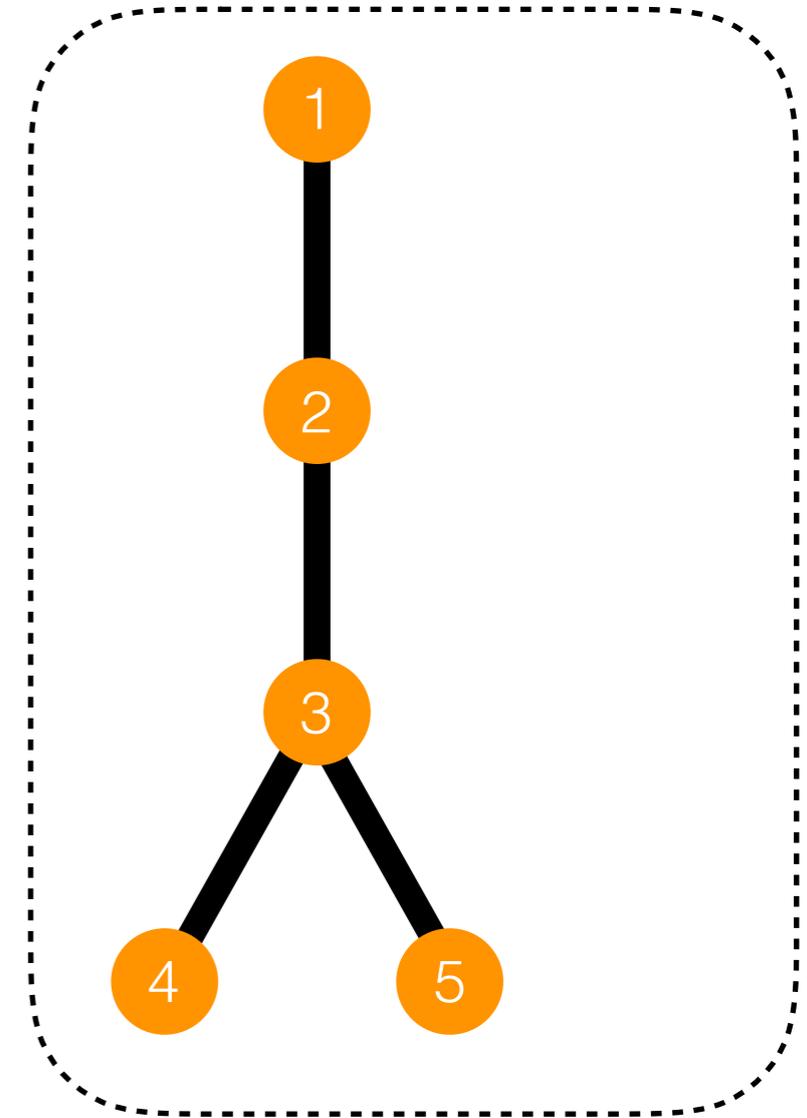
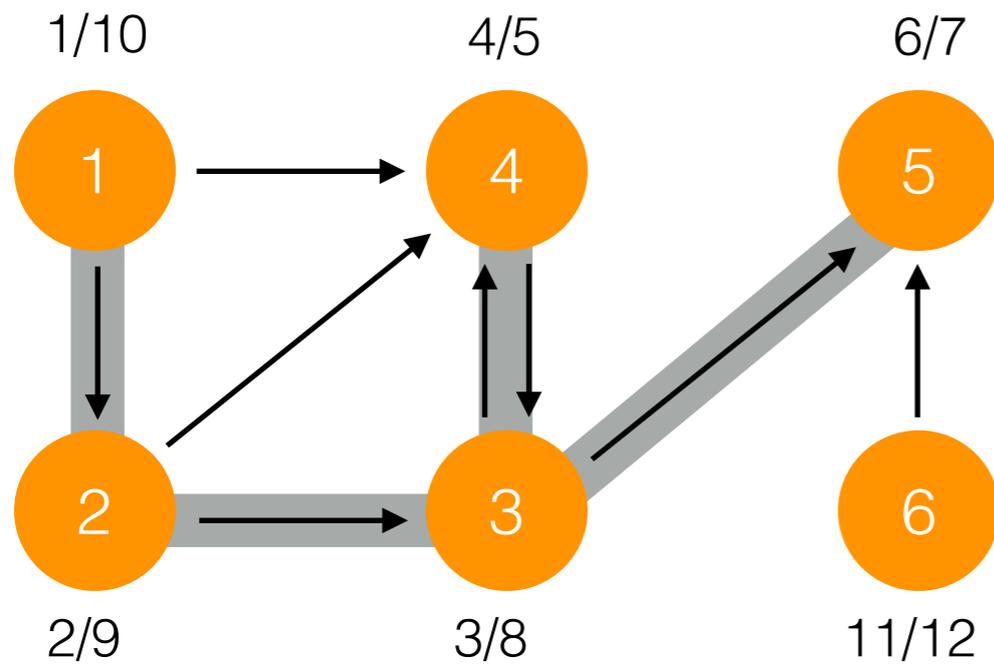
# Exemple



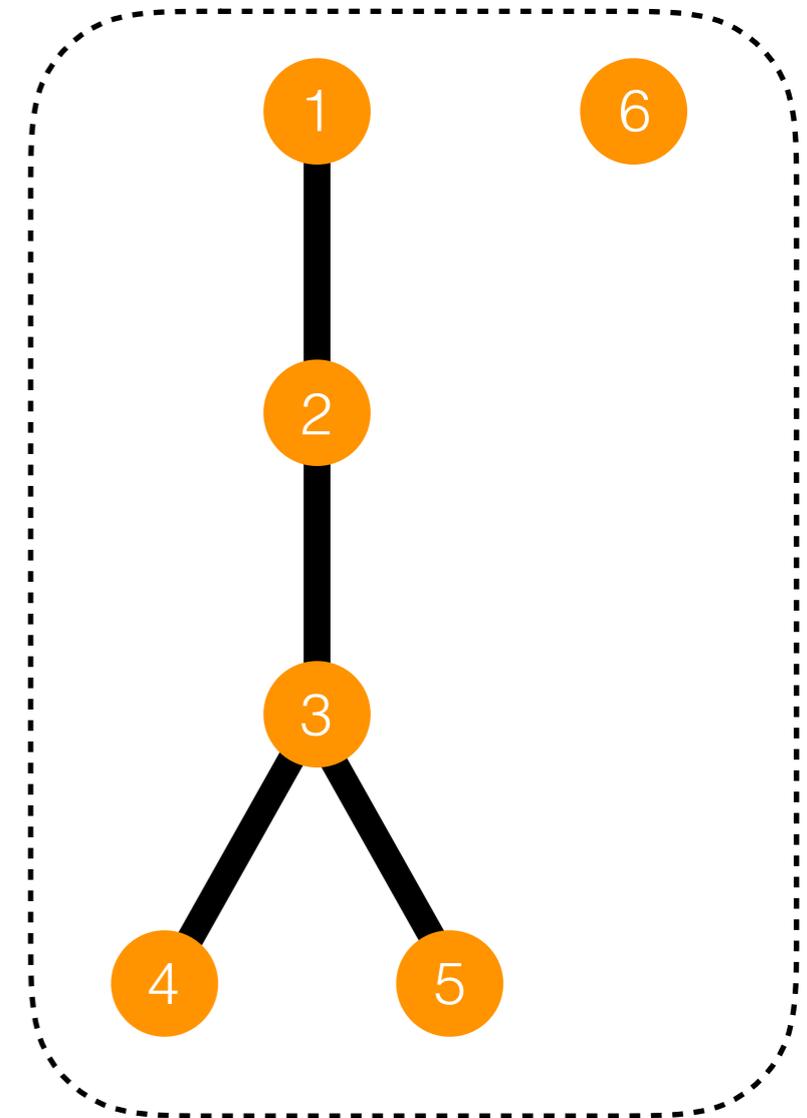
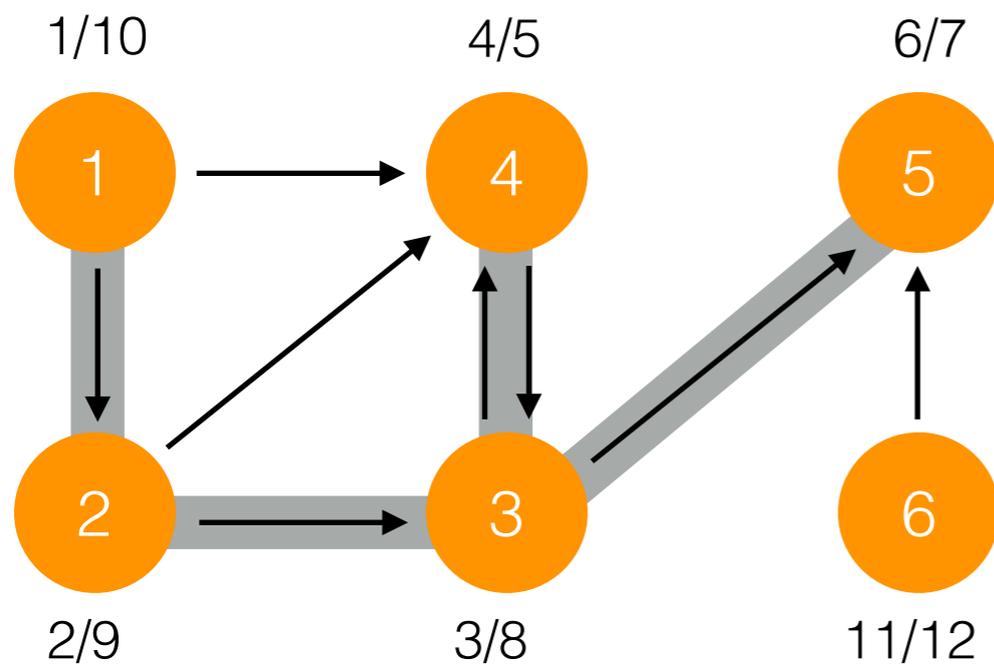
# Exemple



# Exemple

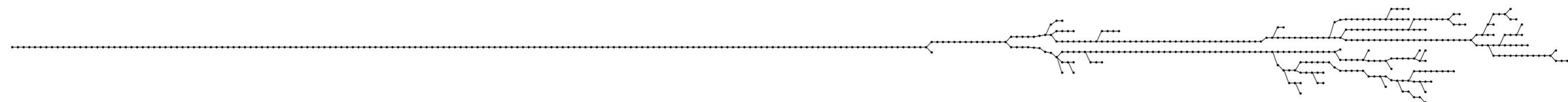
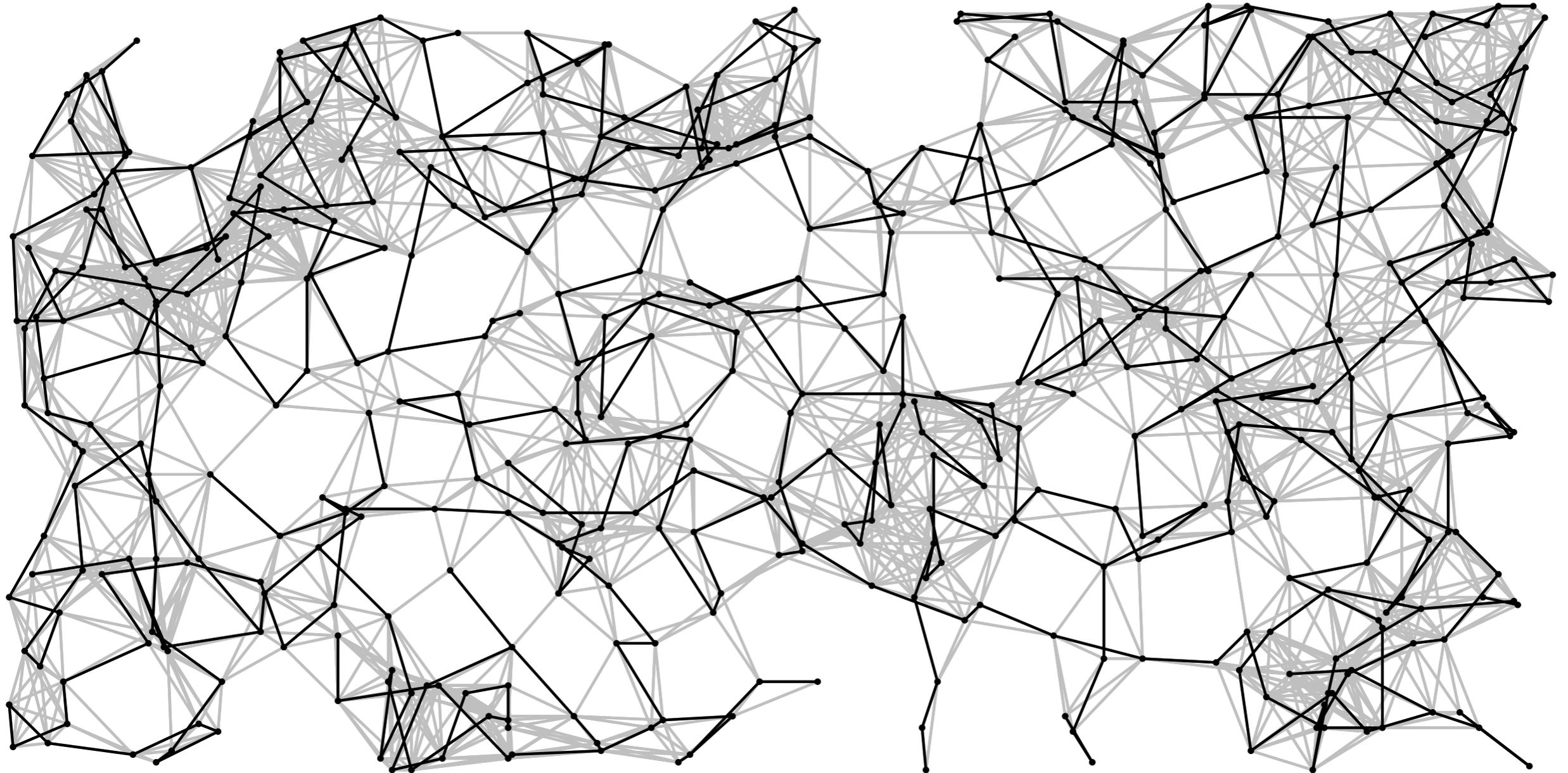


# Exemple



# Parcours en profondeur

N=500



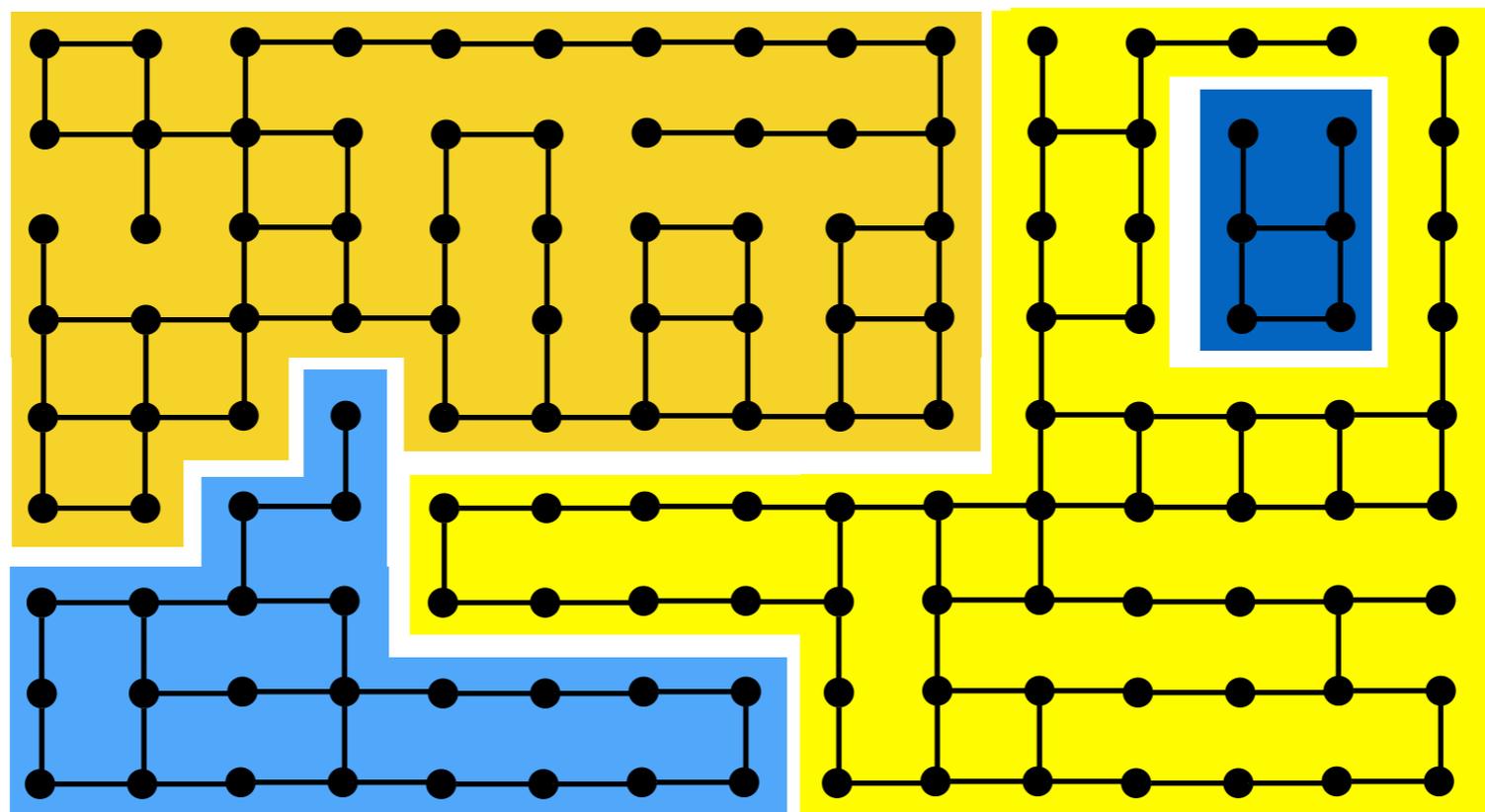
Arbre de parcours

## **Application #1**

Compter les composantes connexes d'un  
graphe non-orienté

# Propriétés du parcours en profondeur

- $VISITE(i)$  ne va parcourir que des sommets accessibles depuis  $i$ .
- Il va tous les parcourir si aucun n'était marqué  $VU$  avant de démarrer  $VISITE(i)$ . Dans un graphe non-orienté, cet ensemble forme la composante connexe de  $i$ .



# Compter les composantes connexes d'un graphe non-orienté

```
VISITE(i) =  
  VU[i] <- vraie  
  pour tout j ∈ Adj[i]  
    si non VU[j] alors VISITE(j)
```

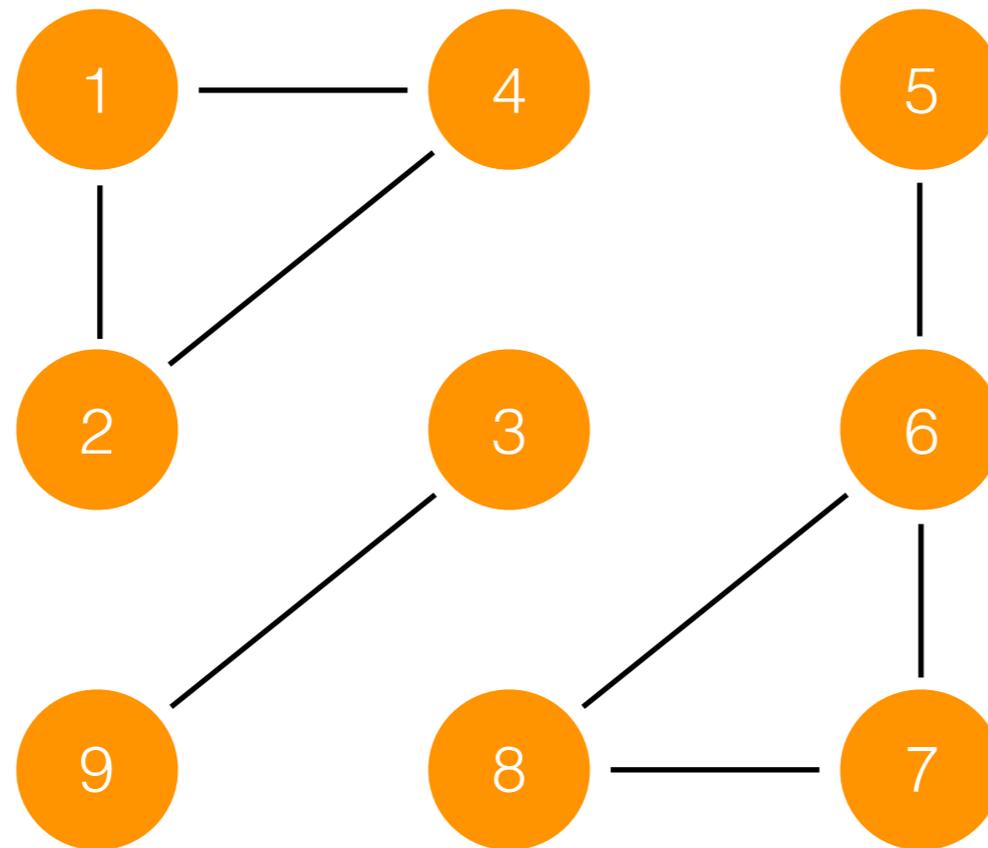
```
COMPTE_CC() =  
  VU <- [faux, ..., faux]  
  cc <- 0  
  pour tout i ∈ S  
    si non VU[i] alors  
      cc <- cc + 1  
      VISITE(i)  
  retourne cc
```

Cette variable va comptabiliser le nombre de composantes connexes dans le graphe

On découvre une nouvelle composante !

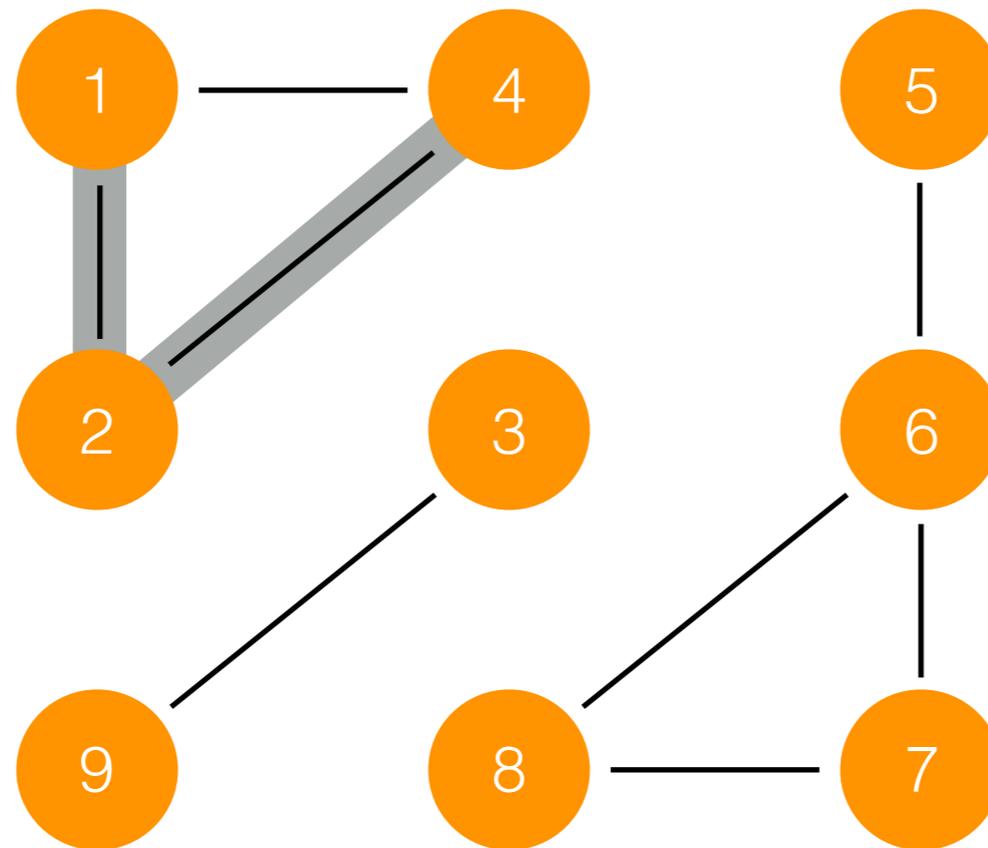
# Exemple

cc = 0



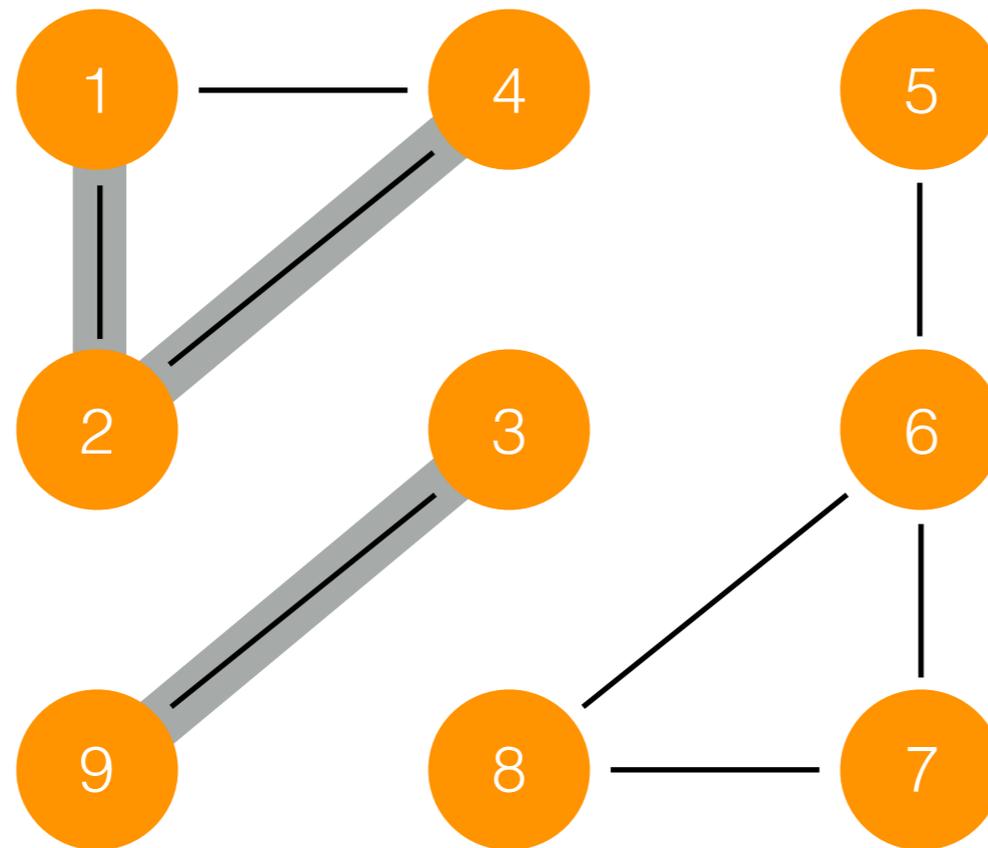
# Exemple

CC = 1



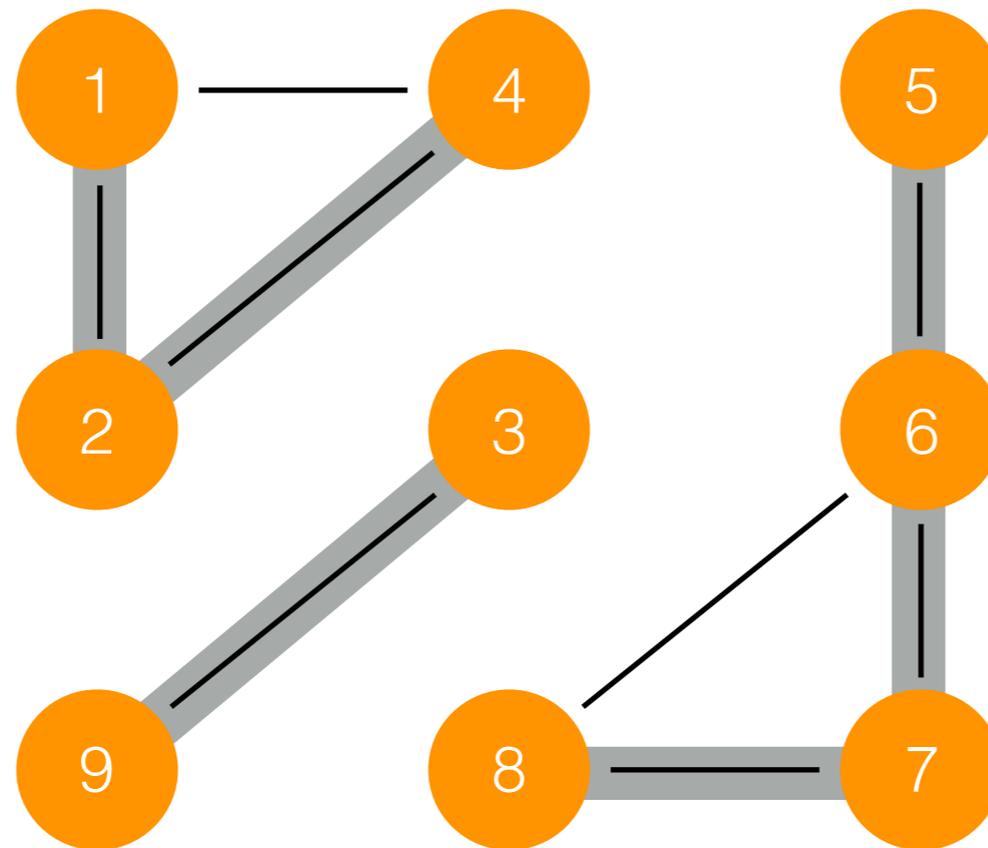
# Exemple

cc = 2



# Exemple

CC = 3



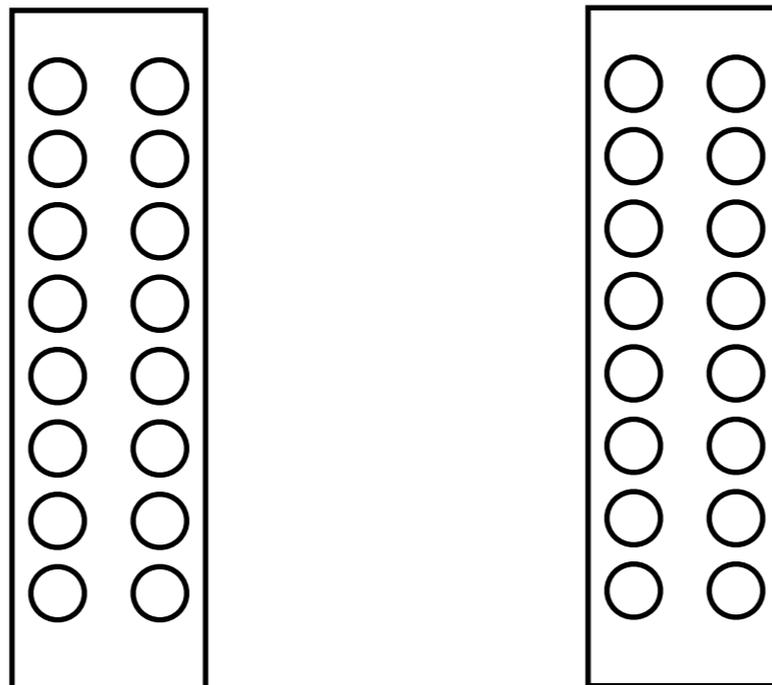
## **Application #2**

Déterminer si un graphe est bipartite

# Plan de table

Pour un repas de famille, David doit réaliser un plan de table en tenant compte des vieilles histoires de la famille. Les personnes qui ne s'aiment pas ne doivent pas se retrouver à la même table !

Avec seulement 2 tables, c'est un problème algorithmique facile.

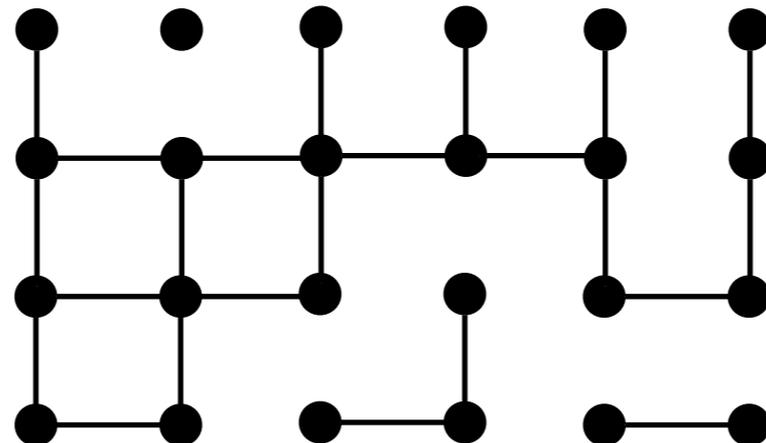


# Vocabulaire

## Définition

Un graphe non-orienté est *bipartite* si l'ensemble des sommets peut être séparé en deux disjoints  $S_1$  et  $S_2$ , et que chaque arête du graphe relie un sommet de  $A_1$  à un sommet de  $A_2$ .

## Exemple

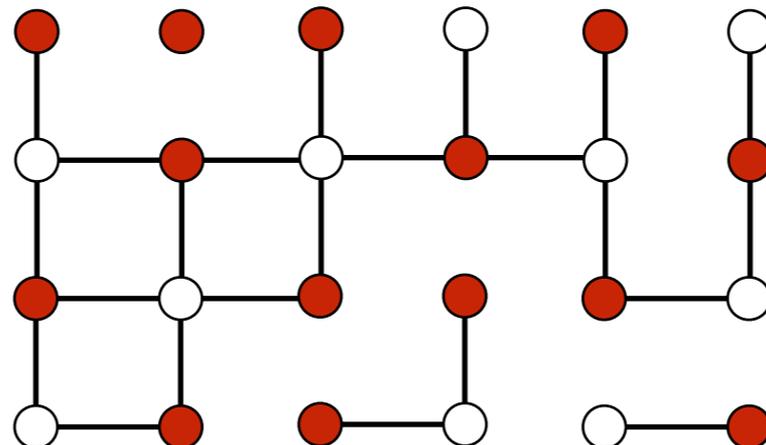


# Vocabulaire

## Définition

Un graphe non-orienté est *bipartite* si l'ensemble des sommets peut être séparé en deux disjoints  $S_1$  et  $S_2$ , et que chaque arête du graphe relie un sommet de  $A_1$  à un sommet de  $A_2$ .

## Exemple

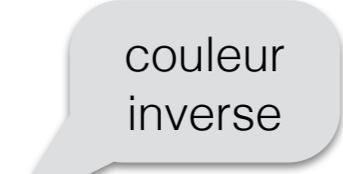


# Algorithme

Pendant un parcours en profondeur, on associe une couleur (0 ou 1) à chaque sommet, en s'assurant que deux adjacents n'ont pas la même couleur.

Si l'algorithme termine sans erreur, on a examiné chaque arête et attribué des couleurs cohérentes à chaque sommet. Sinon, le coloriage est impossible et l'algorithme s'interrompt avant la fin.

```
VISITE(i,col) =  
  VU[i] <- vraie  
  couleur[i] <- col  
  pour tout j ∈ Adj[i]  
    si non VU[j] alors  
      VISITE(j, 1 - col)  
  sinon  
    si couleur[j] == col  
      alors Interrompre("pas bipartie")  
  
VU <- [faux, ..., faux]  
couleur <- [-1, ..., -1]  
pour tout i ∈ S  
  si non VU[i] alors VISITE(i,0)
```

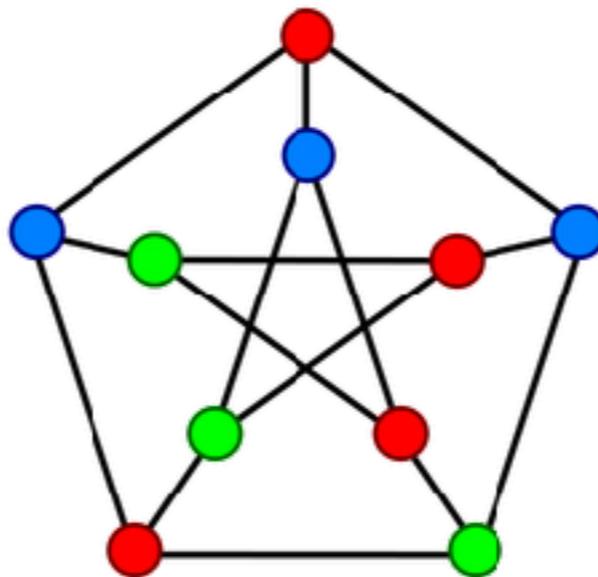


# k-coloration

Les graphes biparties sont dits 2-coloriables. Nous venons de voir qu'il existait un algorithme efficace (linéaire). La généralisation est beaucoup plus difficile.

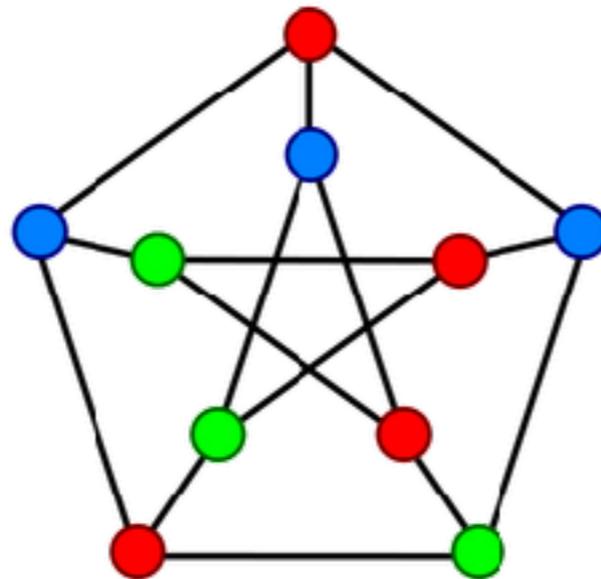
## Définition

Un graphe non-orienté est *k-coloriable* si on peut colorier chaque sommet avec une couleur entre 1 et  $k$ , de telle façon que deux sommets adjacents aient des couleurs distinctes.



# k-coloration

Pour  $k > 2$ , le problème de déterminer si un graphe est k-coloriable est NP-complet



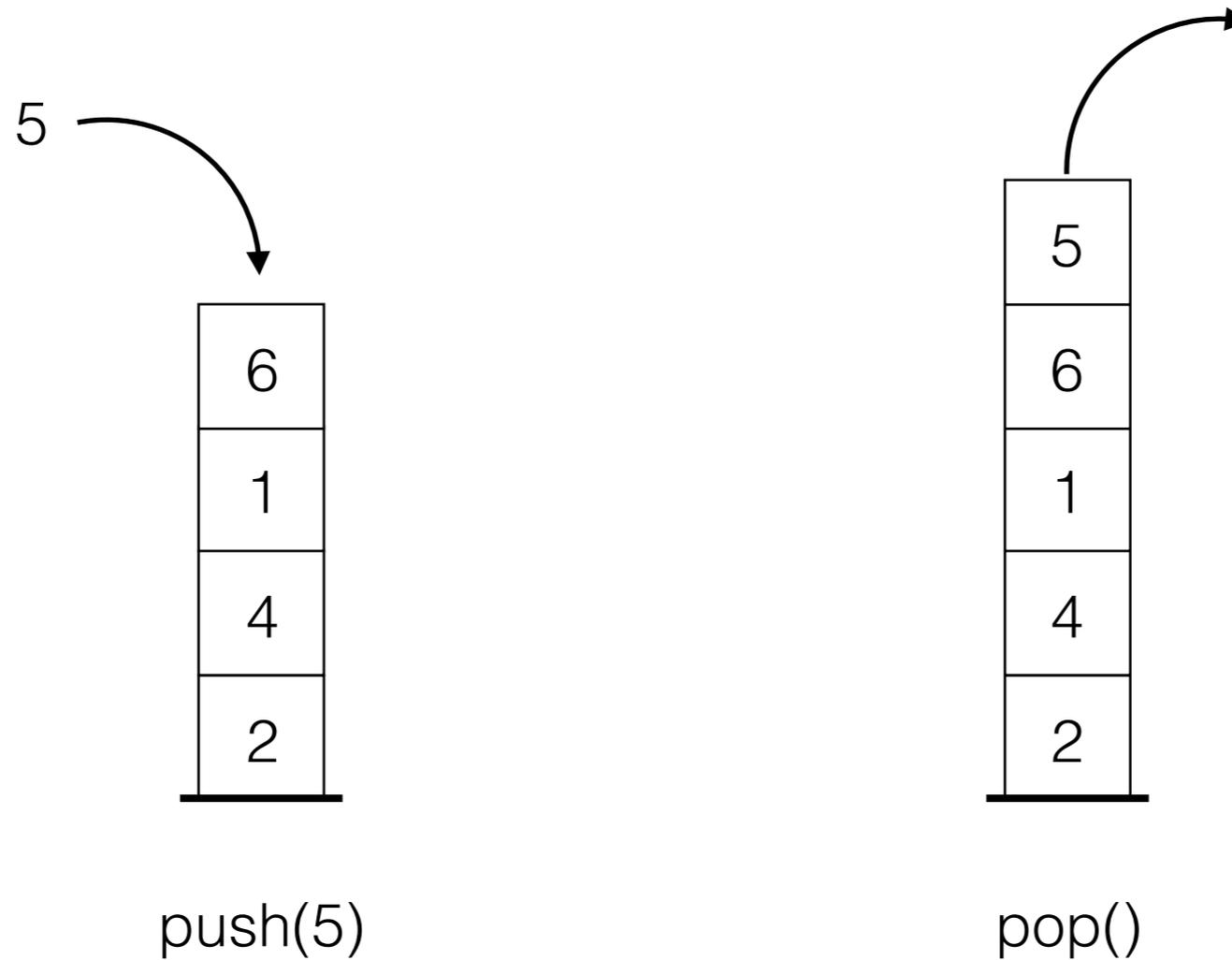
Les compilateurs doivent pourtant résoudre ce genre de problèmes pour l'allocation de registre

Parcours en profondeur  
(procédure itérative)

# Dérécursification

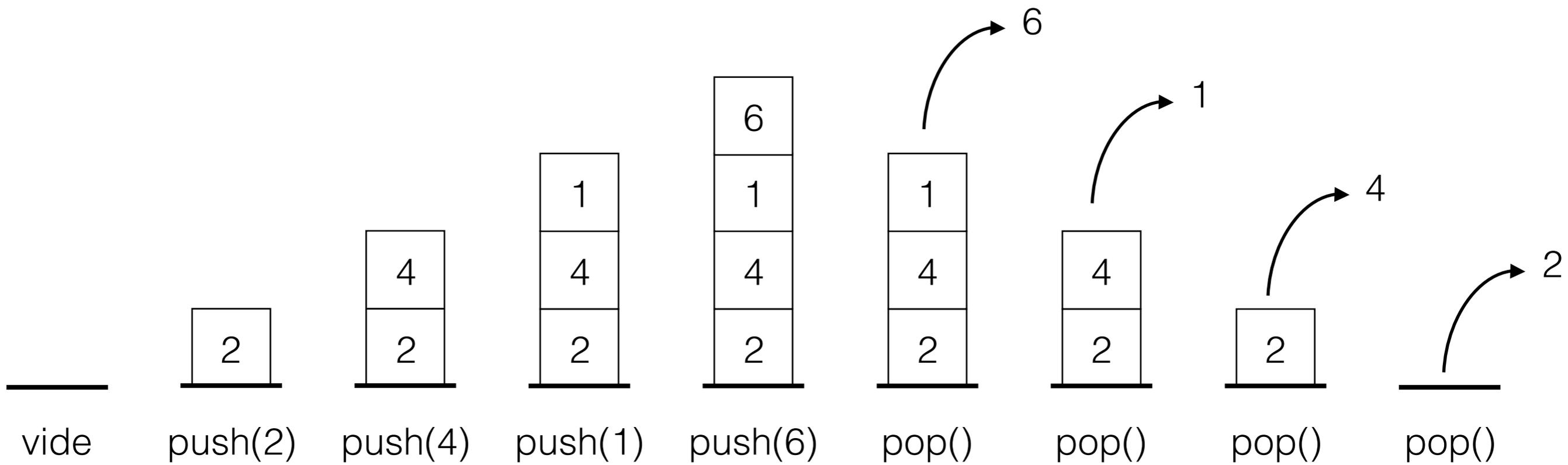
- Toute programme récursif peut être transformé en une programme équivalent non-récursif, en s'aidant d'une *pile*.
  - cela a parfois un intérêt pour l'efficacité (rarement)
  - certains compilateurs savent le faire automatiquement (appels récursifs *terminaux*)
  - ici, l'intérêt est surtout *pédagogique*

# Pile



Last In First Out (LIFO)

# Exemple



# Visite non-réursive

```
VISITE(i) =  
  P <- empty()  
  VU[i] <- vraie  
  push(P,i)  
  tant que non vide?(P)  
    k <- pop(P)  
    DEBUT[k] <- date  
    date <- date + 1  
    pour tout j ∈ Adj[k]  
      si non VU[j] alors  
        VU[j] <- vraie  
        push(P,j)
```

pile vide

la pile P contient les éléments vus  
mais dont les adjacents n'ont pas  
encore tous été étudiés

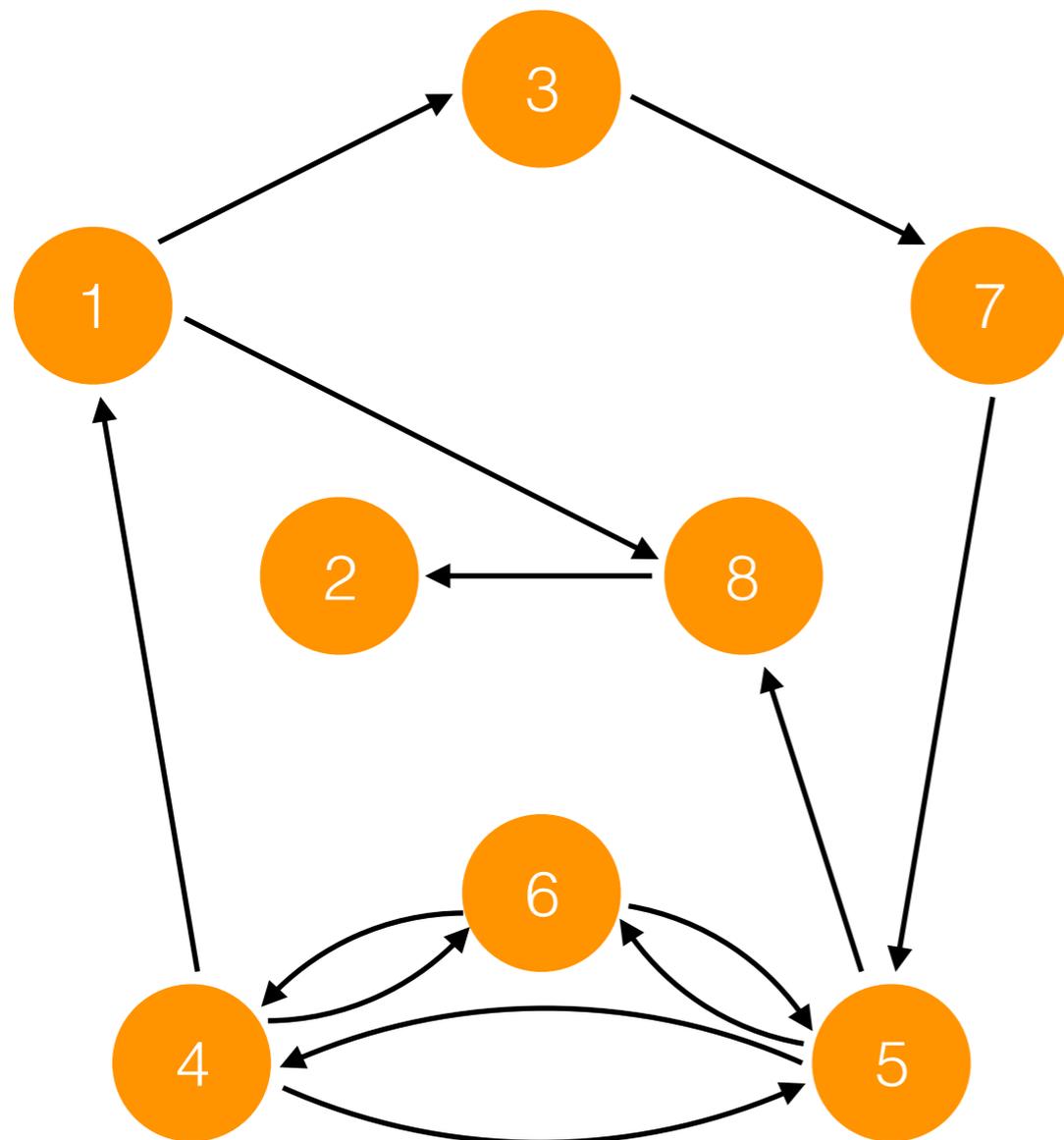
P ne contient  
alors que i

on ne marque  
que la date  
d'arrivée

on empile tous les adjacents  
(non-vus) de k, puis on boucle

# Exemple

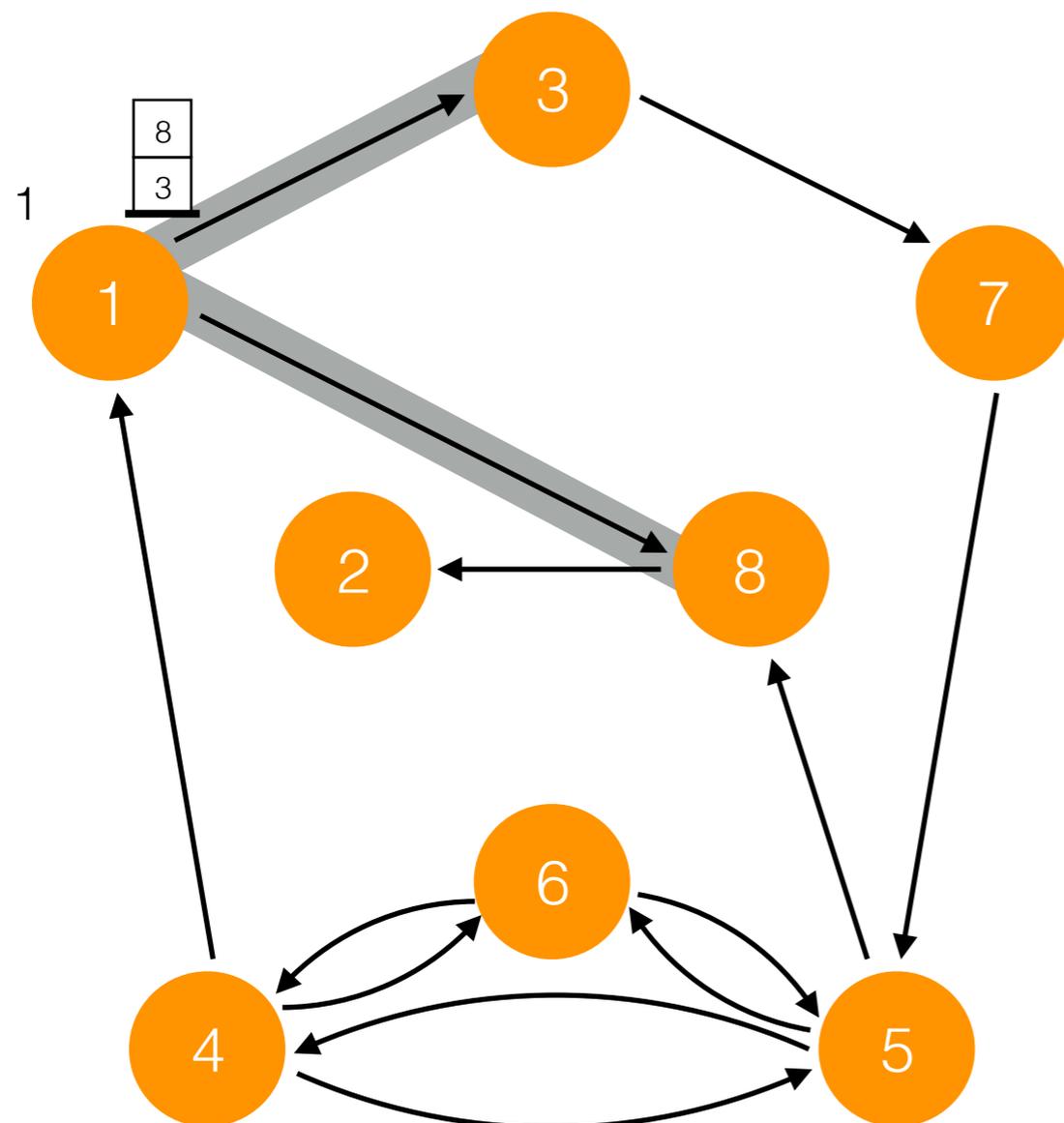
pour chaque sommet  $i$ , on indique l'état de la pile à la fin de l'itération qui dépile  $i$ , ainsi que  $DEBUT[i]$



```
VISITE( $i$ ) =  
  P ← empty()  
  VU[ $i$ ] ← vraie  
  push(P,  $i$ )  
  tant que non vide?(P)  
    k ← pop(P)  
    DEBUT[k] ← date  
    date ← date + 1  
    pour tout  $j \in \text{Adj}[k]$   
      si non VU[ $j$ ] alors  
        VU[ $j$ ] ← vraie  
        push(P,  $j$ )
```

# Exemple

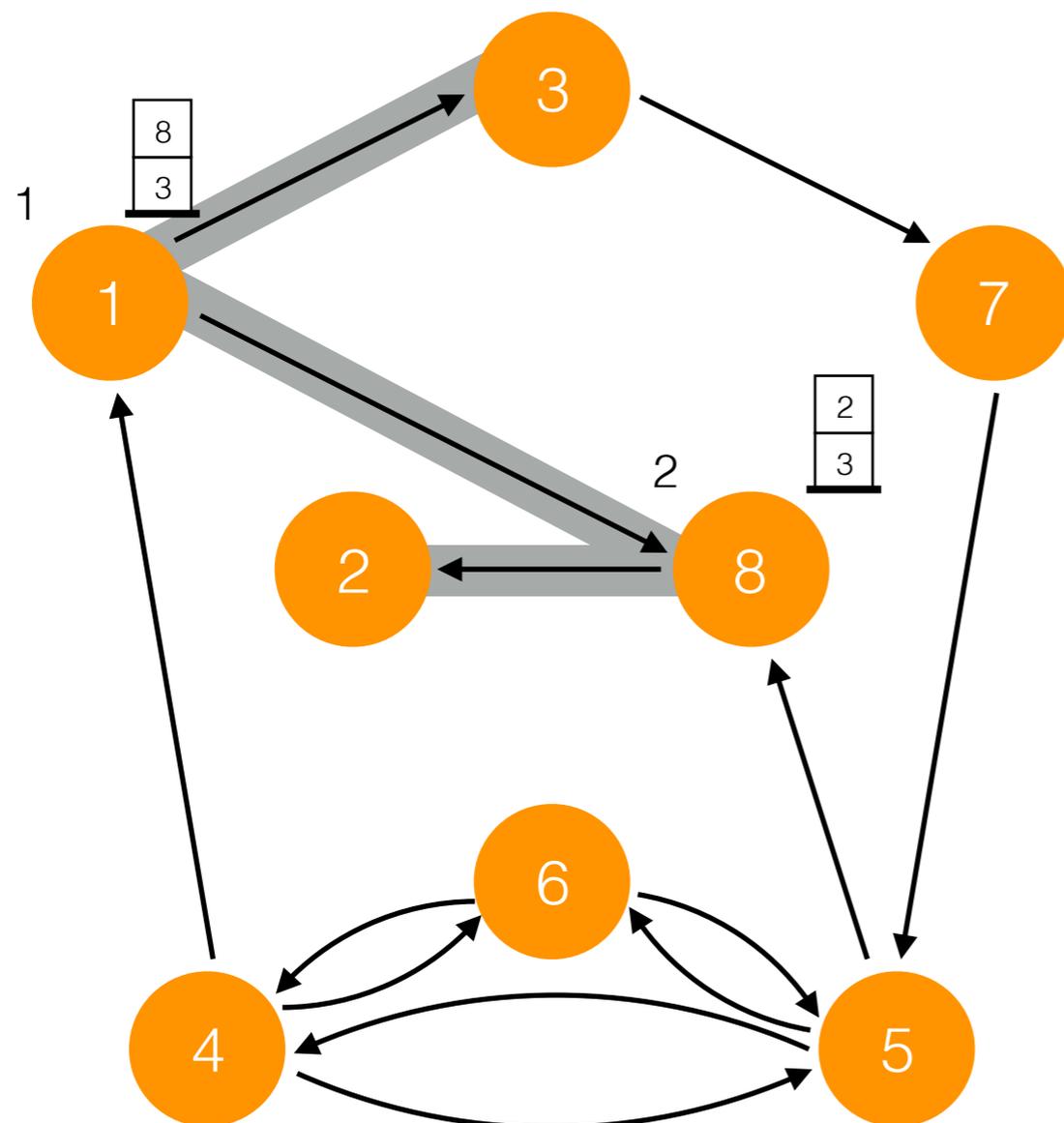
pour chaque sommet  $i$ , on indique l'état de la pile à la fin de l'itération qui dépile  $i$ , ainsi que  $DEBUT[i]$



```
VISITE( $i$ ) =  
  P  $\leftarrow$  empty()  
  VU[ $i$ ]  $\leftarrow$  vraie  
  push(P,  $i$ )  
  tant que non vide?(P)  
    k  $\leftarrow$  pop(P)  
    DEBUT[k]  $\leftarrow$  date  
    date  $\leftarrow$  date + 1  
    pour tout  $j \in$  Adj[k]  
      si non VU[ $j$ ] alors  
        VU[ $j$ ]  $\leftarrow$  vraie  
        push(P,  $j$ )
```

# Exemple

pour chaque sommet  $i$ , on indique l'état de la pile à la fin de l'itération qui dépile  $i$ , ainsi que  $DEBUT[i]$



$VISITE(i) =$

$P \leftarrow \text{empty}()$

$VU[i] \leftarrow \text{vraie}$

$\text{push}(P, i)$

**tant que non**  $\text{vide?}(P)$

$k \leftarrow \text{pop}(P)$

$DEBUT[k] \leftarrow \text{date}$

$\text{date} \leftarrow \text{date} + 1$

**pour tout**  $j \in \text{Adj}[k]$

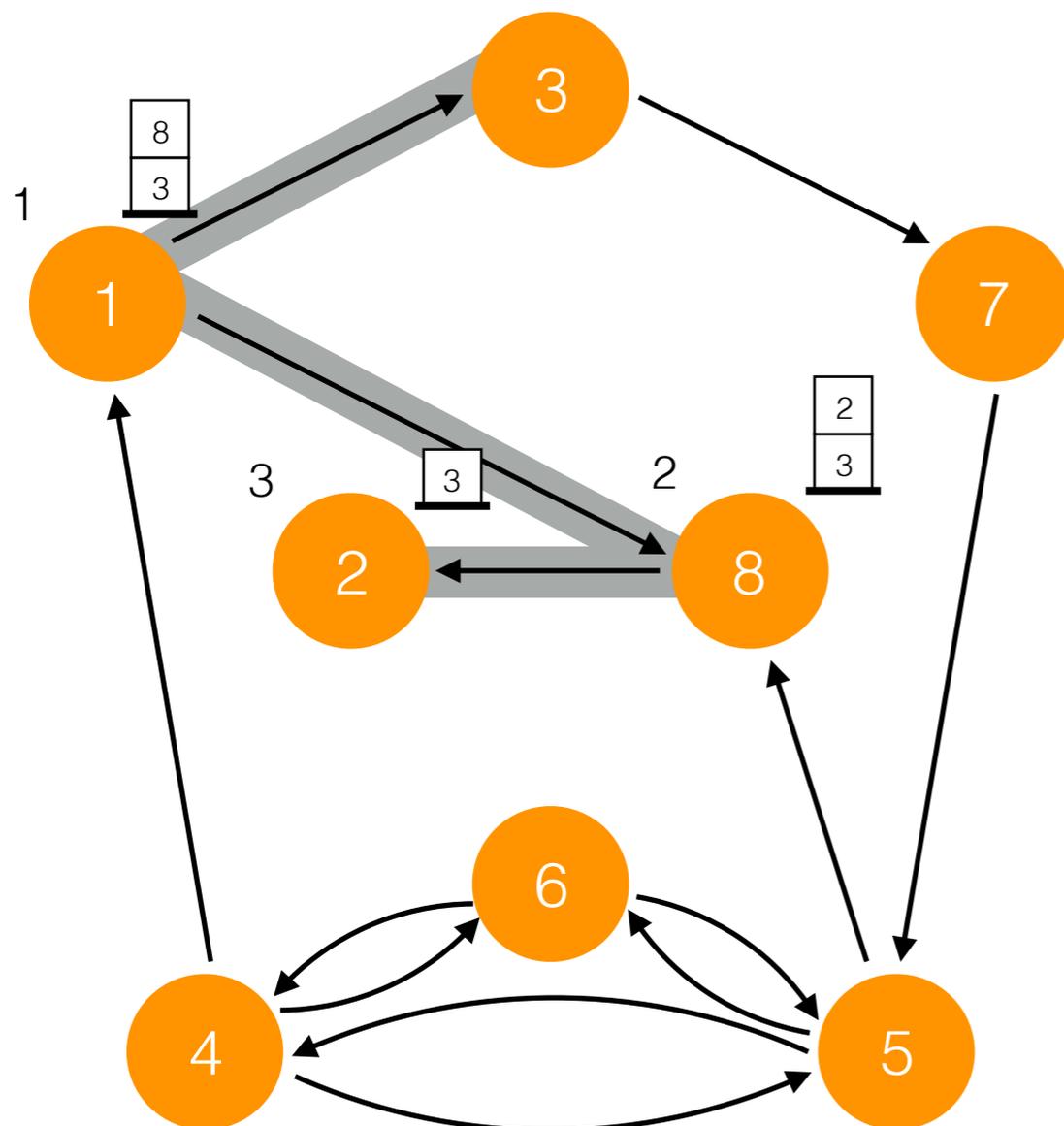
**si non**  $VU[j]$  **alors**

$VU[j] \leftarrow \text{vraie}$

$\text{push}(P, j)$

# Exemple

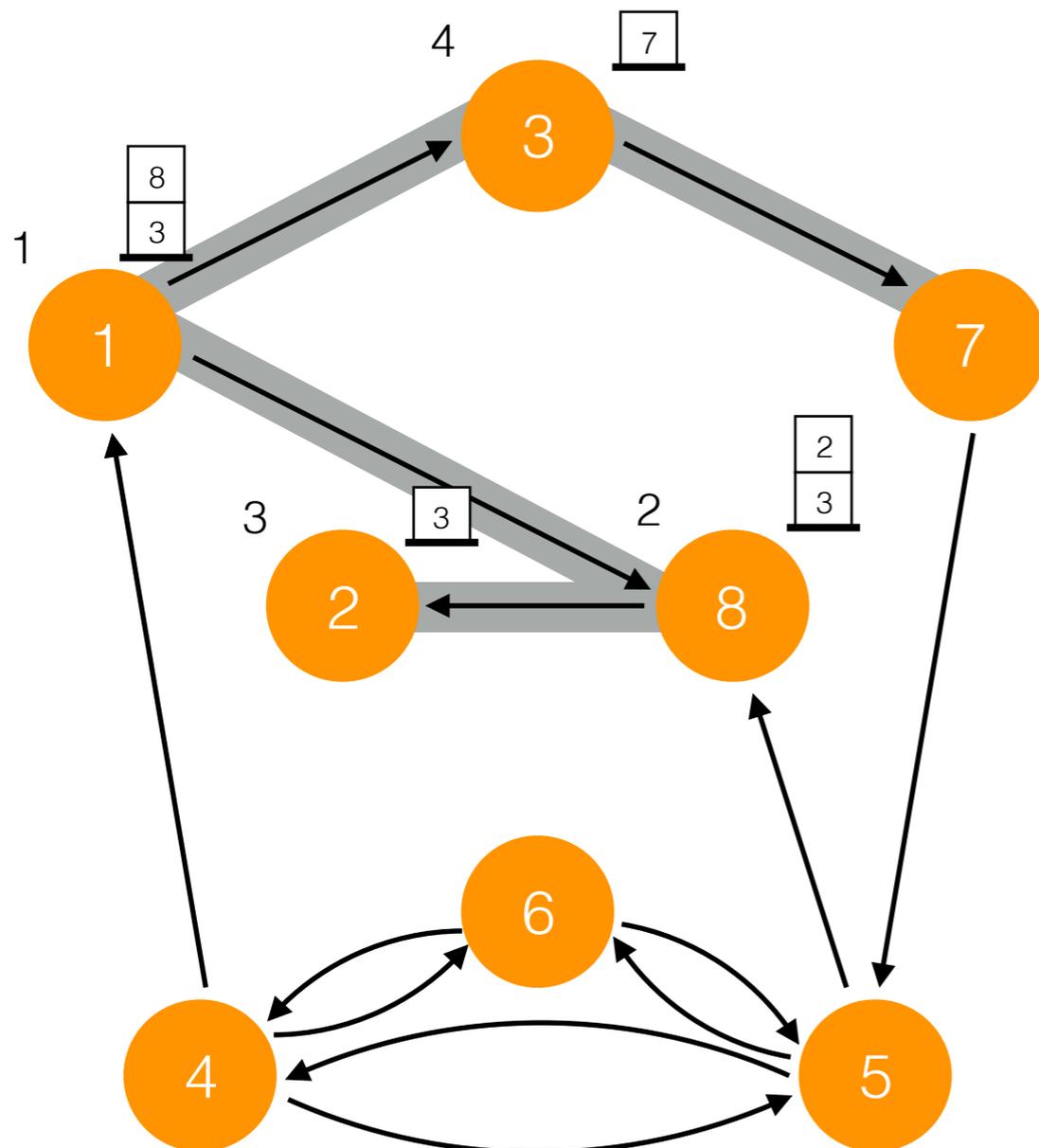
pour chaque sommet  $i$ , on indique l'état de la pile à la fin de l'itération qui dépile  $i$ , ainsi que  $DEBUT[i]$



```
VISITE(i) =  
  P <- empty()  
  VU[i] <- vraie  
  push(P,i)  
  tant que non vide?(P)  
    k <- pop(P)  
    DEBUT[k] <- date  
    date <- date + 1  
    pour tout j ∈ Adj[k]  
      si non VU[j] alors  
        VU[j] <- vraie  
        push(P,j)
```

# Exemple

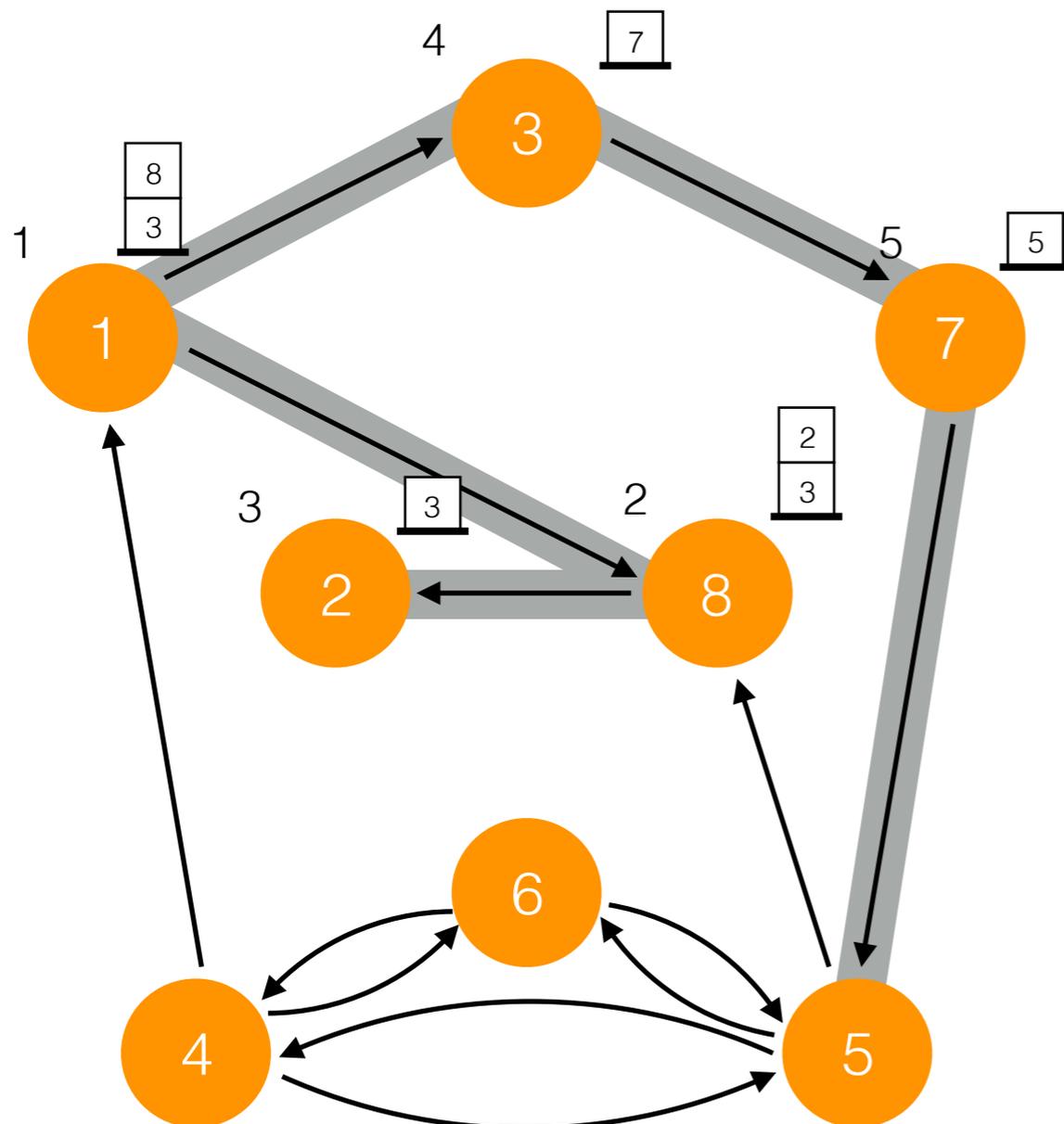
pour chaque sommet  $i$ , on indique l'état de la pile à la fin de l'itération qui dépile  $i$ , ainsi que  $DEBUT[i]$



```
VISITE(i) =  
  P ← empty()  
  VU[i] ← vraie  
  push(P, i)  
  tant que non vide?(P)  
    k ← pop(P)  
    DEBUT[k] ← date  
    date ← date + 1  
    pour tout j ∈ Adj[k]  
      si non VU[j] alors  
        VU[j] ← vraie  
        push(P, j)
```

# Exemple

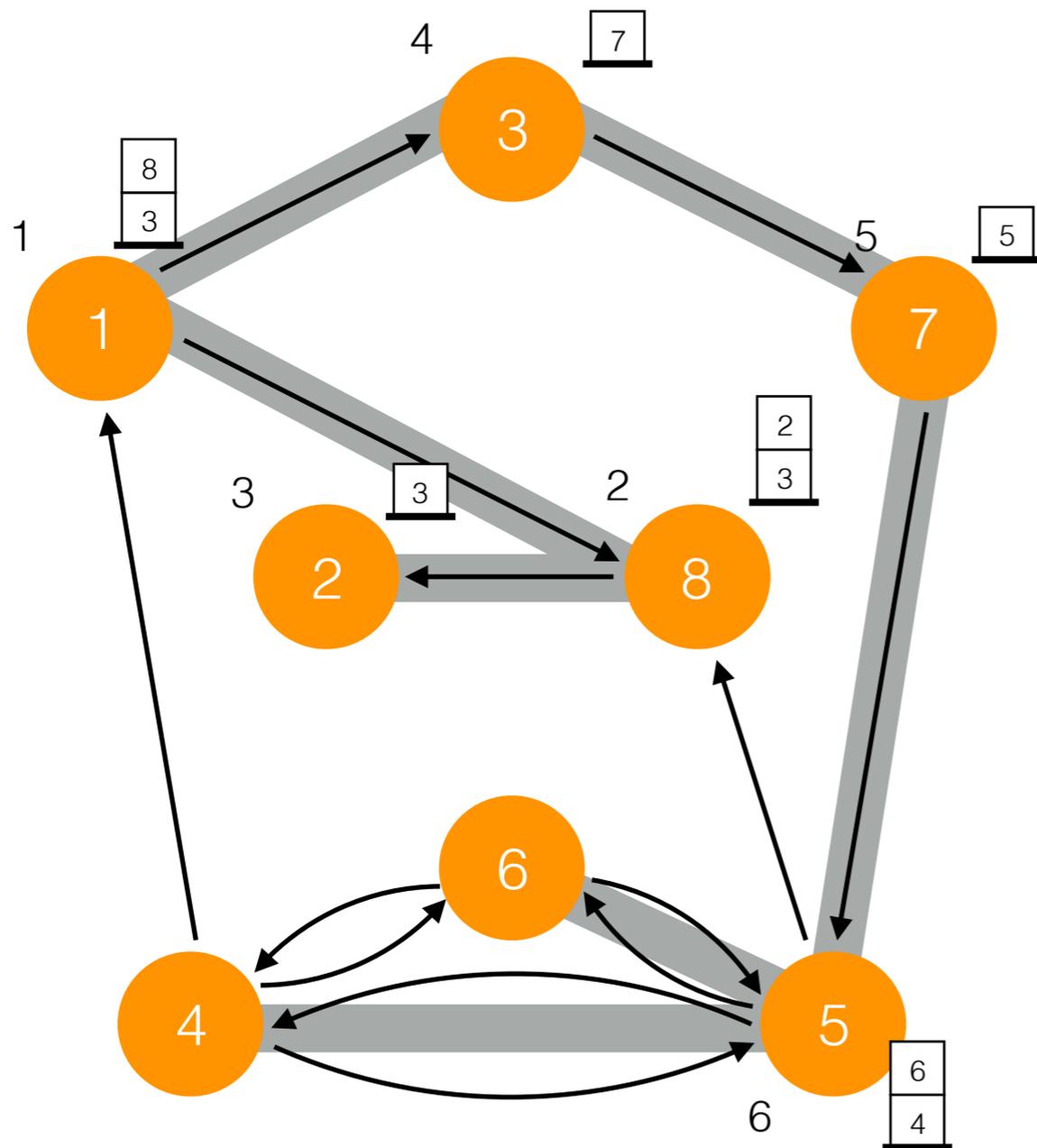
pour chaque sommet  $i$ , on indique l'état de la pile à la fin de l'itération qui dépile  $i$ , ainsi que  $DEBUT[i]$



```
VISITE( $i$ ) =  
  P <- empty()  
  VU[ $i$ ] <- vraie  
  push(P, $i$ )  
  tant que non vide?(P)  
    k <- pop(P)  
    DEBUT[k] <- date  
    date <- date + 1  
    pour tout  $j \in \text{Adj}[k]$   
      si non VU[ $j$ ] alors  
        VU[ $j$ ] <- vraie  
        push(P, $j$ )
```

# Exemple

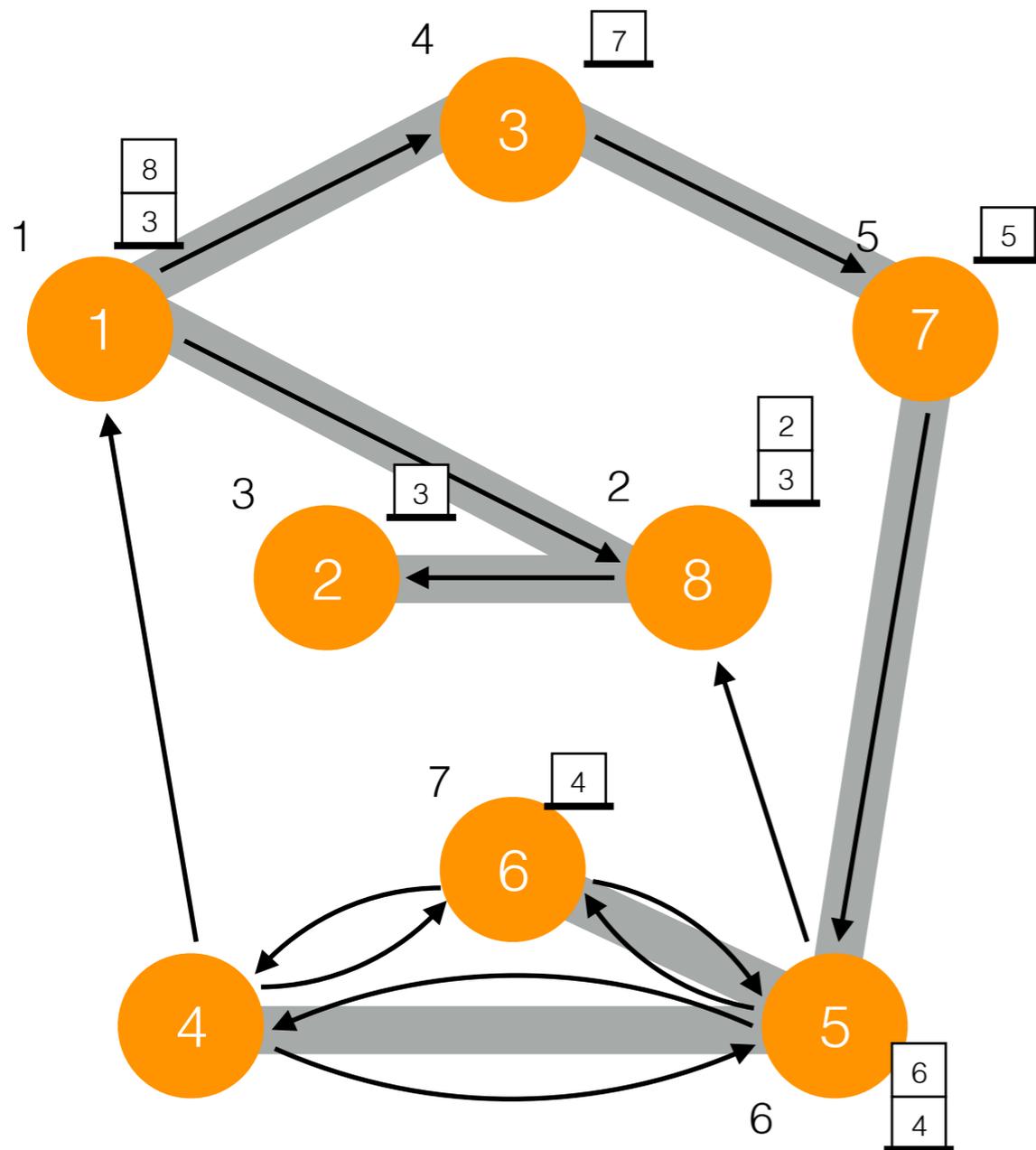
pour chaque sommet  $i$ , on indique l'état de la pile à la fin de l'itération qui dépile  $i$ , ainsi que  $DEBUT[i]$



```
VISITE( $i$ ) =  
  P  $\leftarrow$  empty()  
  VU[ $i$ ]  $\leftarrow$  vraie  
  push(P,  $i$ )  
  tant que non vide?(P)  
    k  $\leftarrow$  pop(P)  
    DEBUT[k]  $\leftarrow$  date  
    date  $\leftarrow$  date + 1  
    pour tout  $j \in$  Adj[k]  
      si non VU[ $j$ ] alors  
        VU[ $j$ ]  $\leftarrow$  vraie  
        push(P,  $j$ )
```

# Exemple

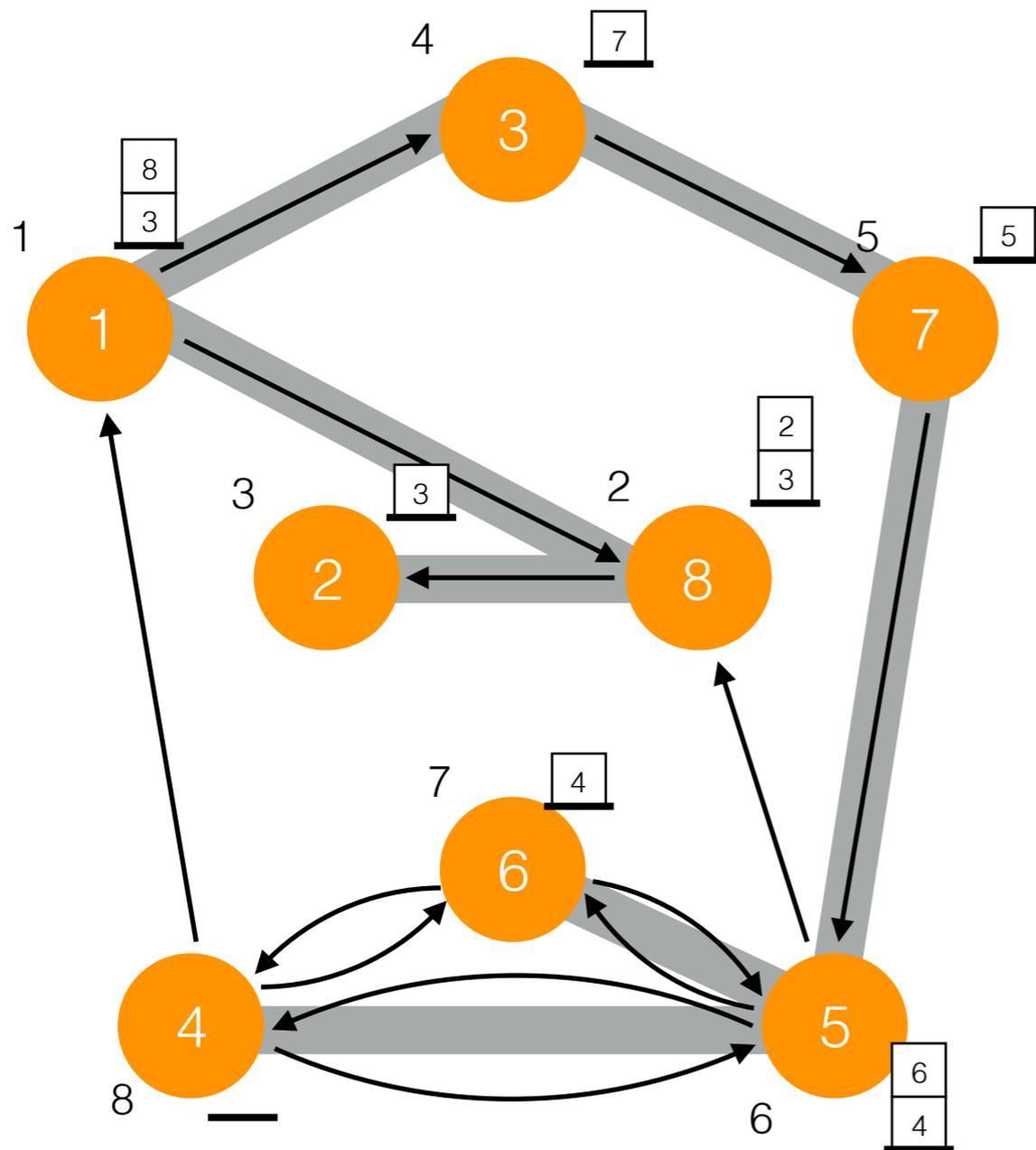
pour chaque sommet  $i$ , on indique l'état de la pile à la fin de l'itération qui dépile  $i$ , ainsi que  $DEBUT[i]$



```
VISITE( $i$ ) =  
  P ← empty()  
  VU[ $i$ ] ← vraie  
  push(P,  $i$ )  
  tant que non vide?(P)  
    k ← pop(P)  
    DEBUT[k] ← date  
    date ← date + 1  
    pour tout  $j \in \text{Adj}[k]$   
      si non VU[ $j$ ] alors  
        VU[ $j$ ] ← vraie  
        push(P,  $j$ )
```

# Exemple

pour chaque sommet  $i$ , on indique l'état de la pile à la fin de l'itération qui dépile  $i$ , ainsi que  $DEBUT[i]$



```
VISITE( $i$ ) =  
  P ← empty()  
  VU[ $i$ ] ← vraie  
  push(P,  $i$ )  
  tant que non vide?(P)  
    k ← pop(P)  
    DEBUT[k] ← date  
    date ← date + 1  
    pour tout  $j \in \text{Adj}[k]$   
      si non VU[ $j$ ] alors  
        VU[ $j$ ] ← vraie  
        push(P,  $j$ )
```

cf. fichier `maze_dfs_iter.pdf`

# Boucle principale

VU  $\leftarrow$  [faux, ..., faux]

date  $\leftarrow$  1

**pour tout**  $i \in S$

**si non** VU[i] **alors** VISITE(i)

on initialise à 1 pour que le premier sommet soit visité à l'instant 1

cette procédure n'est plus récursive cette fois

# Propriétés

- La complexité asymptotique ne change pas, mais la pile de sommet est plus petite que la pile d'appel de la procédure récursive.

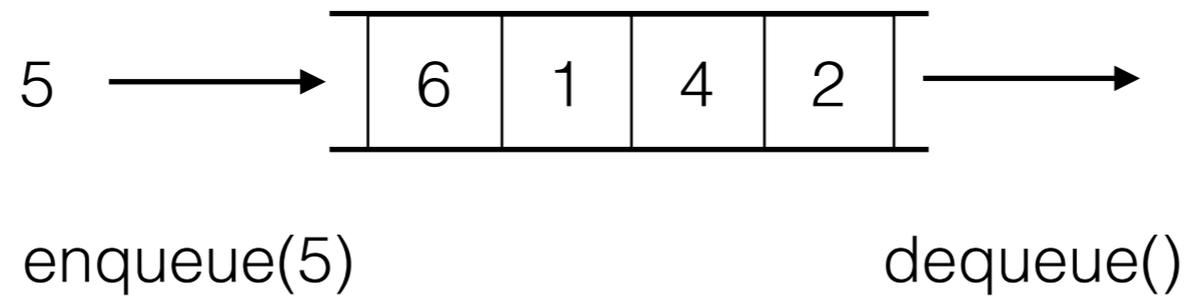
*La complexité pire cas  
est  $|S| + |A|$*

- On peut construire une forêt de parcours
- Cela reste un parcours en profondeur, mais dans un ordre un peu différent

on remplace le pile par une file

# Parcours en largeur

# File d'attente



First In First Out (FIFO)

# Exemple



empty()

# Exemple



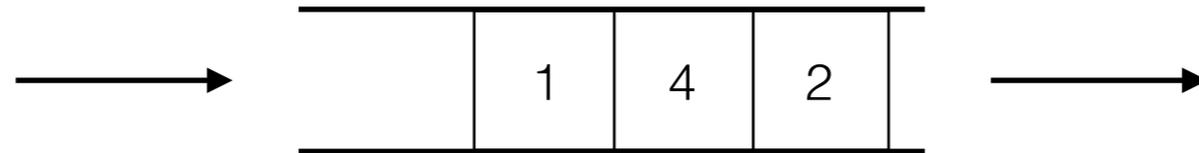
empty()  
enqueue(2)

# Exemple



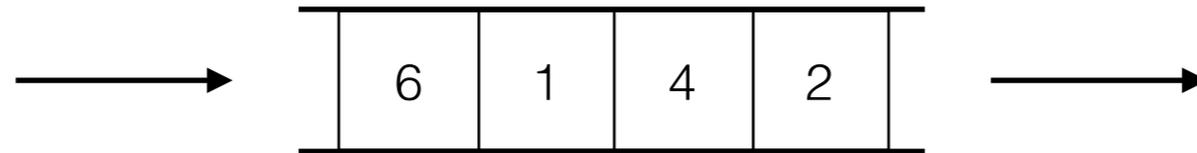
```
empty()  
enqueue(2)  
enqueue(4)
```

# Exemple



```
empty()  
enqueue(2)  
enqueue(4)  
enqueue(1)
```

# Exemple



```
empty()  
enqueue(2)  
enqueue(4)  
enqueue(1)  
enqueue(6)
```

# Exemple



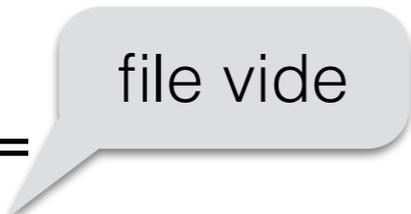
```
empty()  
enqueue(2)  
enqueue(4)  
enqueue(1)  
enqueue(6)  
x <- dequeue()
```

# Exemple



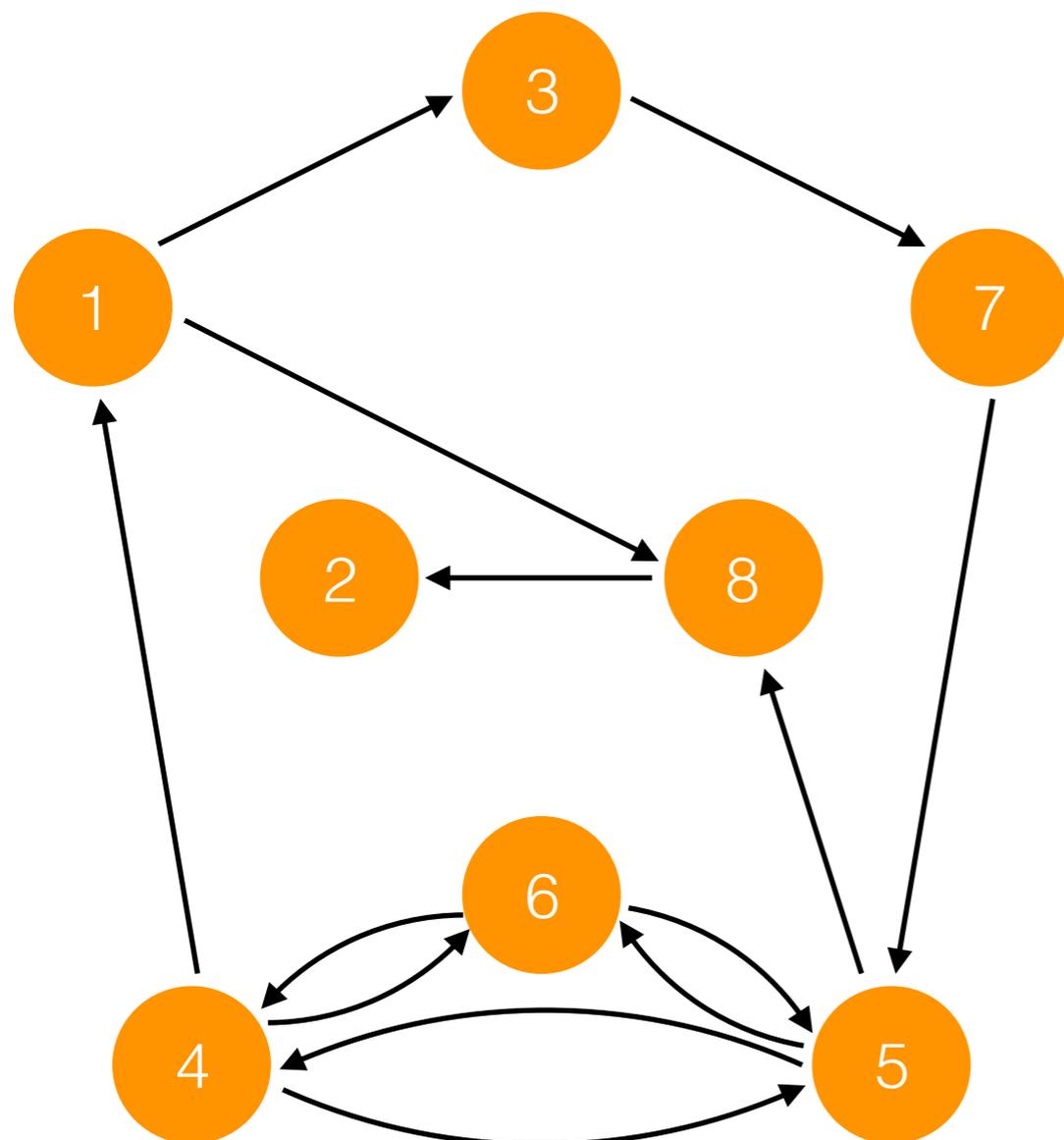
```
empty()  
enqueue(2)  
enqueue(4)  
enqueue(1)  
enqueue(6)  
x <- dequeue()  
y <- dequeue()
```

# Parcours en largeur

```
VISITE(i) =  file vide  
Q <- empty()  
VU[i] <- vraie  
enqueue(Q,i)  
tant que non vide?(Q)  
  k <- dequeue(Q)  
  DEBUT[k] <- date  
  date <- date + 1  
  pour tout j ∈ Adj[k]  
    si non VU[j] alors  
      VU[j] <- vraie  
      enqueue(Q,j)
```

# Exemple

pour chaque sommet  $i$ , on indique l'état de la file à la fin de l'itération qui dépile  $i$ , ainsi que  $DEBUT[i]$



$VISITE(i) =$

$Q \leftarrow \text{empty}()$

$VU[i] \leftarrow \text{vraie}$

$\text{enqueue}(Q, i)$

**tant que non**  $\text{vide?}(Q)$

$k \leftarrow \text{dequeue}(P)$

$DEBUT[k] \leftarrow \text{date}$

$\text{date} \leftarrow \text{date} + 1$

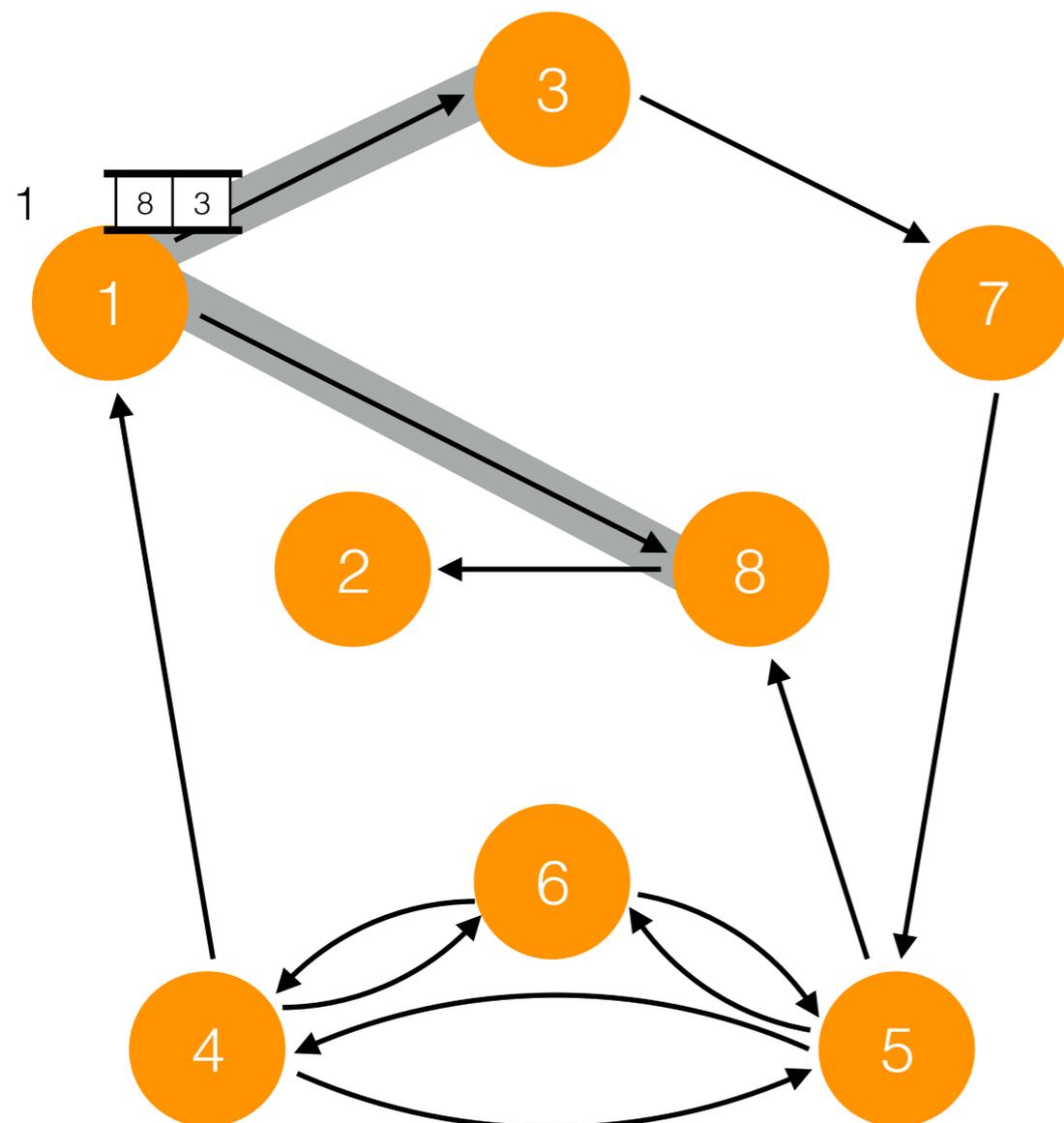
**pour tout**  $j \in \text{Adj}[k]$

**si non**  $VU[j]$  **alors**

$VU[j] \leftarrow \text{vraie}$

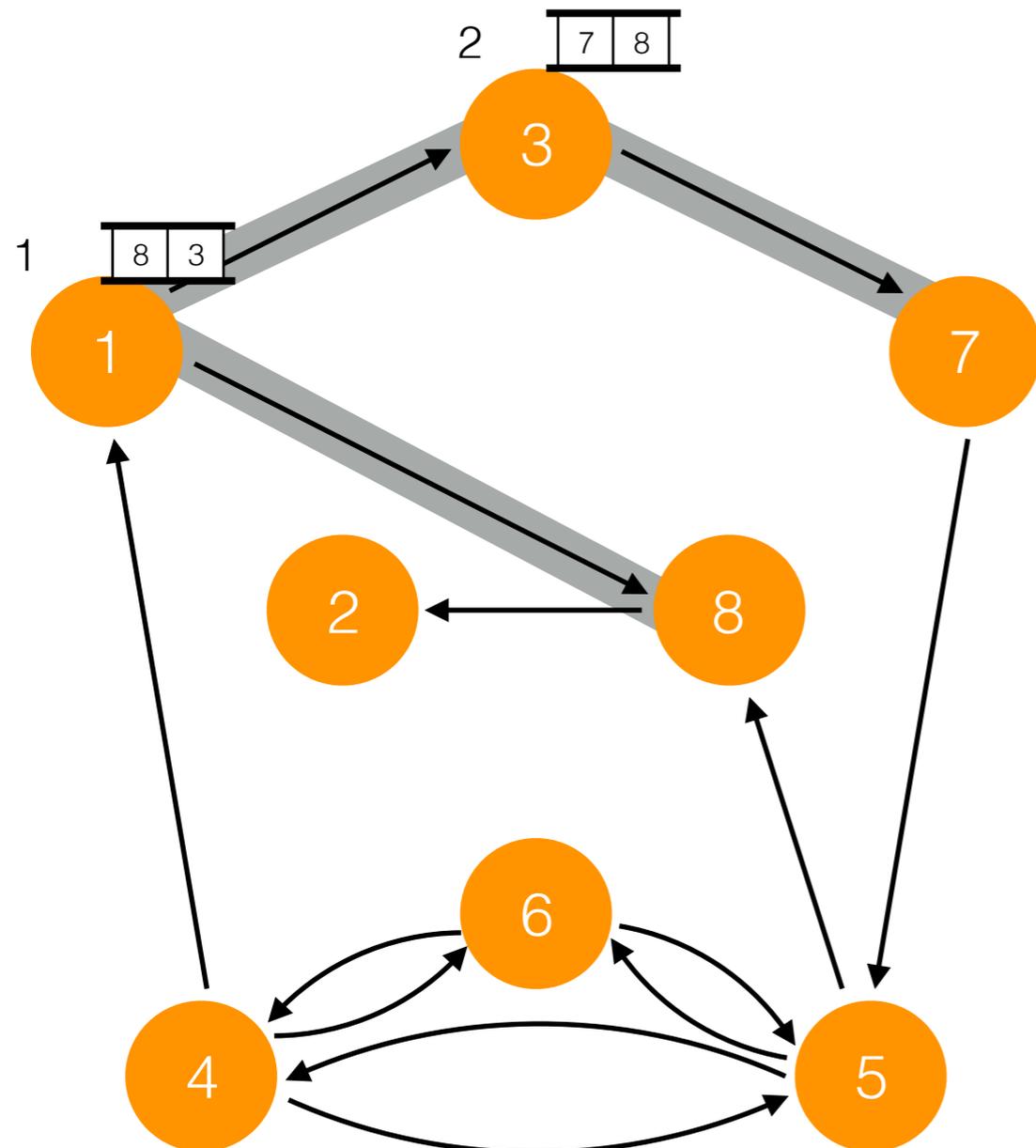
$\text{enqueue}(Q, j)$

# Exemple



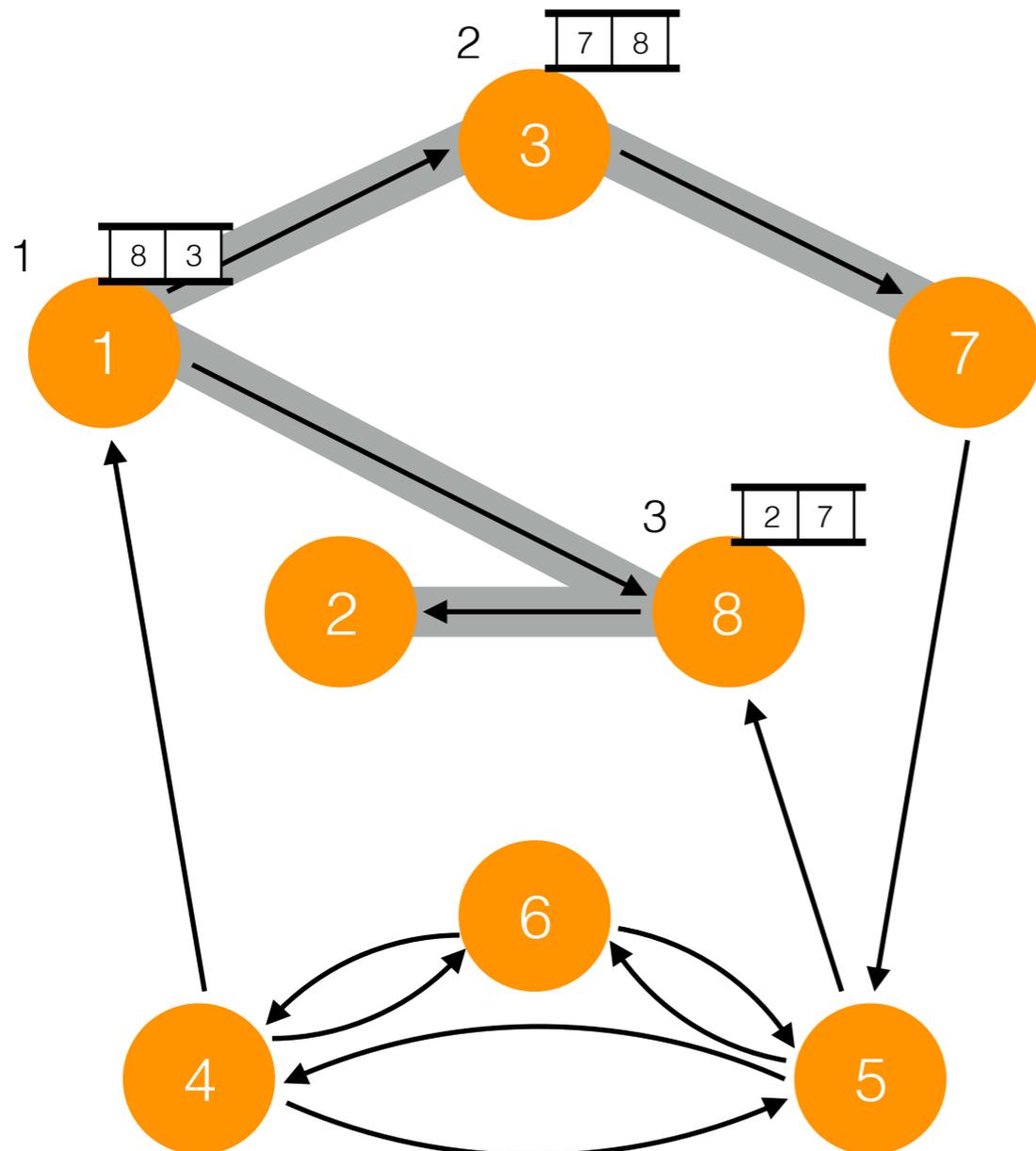
```
VISITE(i) =  
  Q ← empty()  
  VU[i] ← vraie  
  enqueue(Q, i)  
  tant que non vide?(Q)  
    k ← dequeue(Q)  
    DEBUT[k] ← date  
    date ← date + 1  
    pour tout j ∈ Adj[k]  
      si non VU[j] alors  
        VU[j] ← vraie  
        enqueue(Q, j)
```

# Exemple



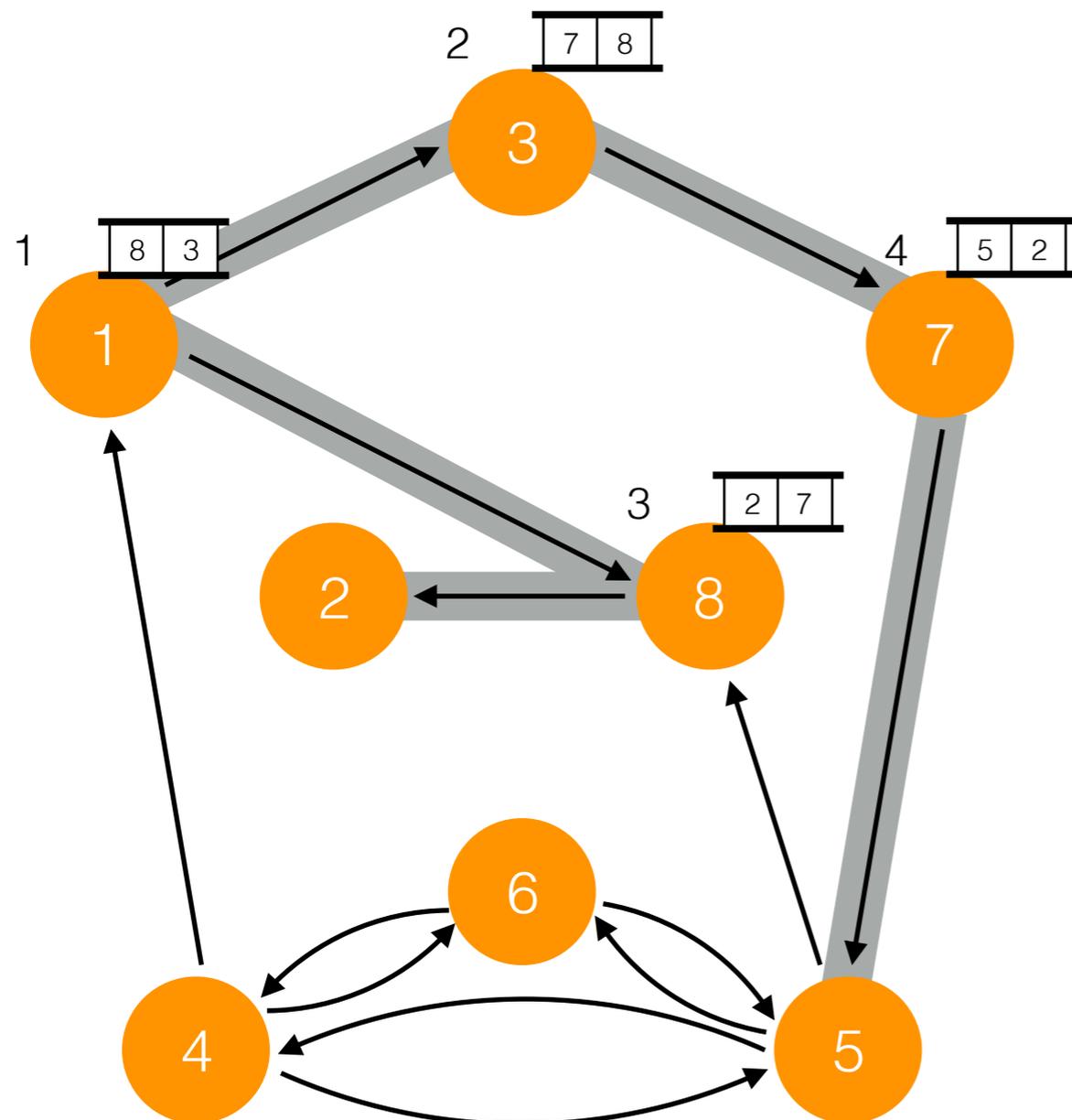
```
VISITE(i) =  
  Q ← empty()  
  VU[i] ← vraie  
  enqueue(Q, i)  
  tant que non vide?(Q)  
    k ← dequeue(Q)  
    DEBUT[k] ← date  
    date ← date + 1  
    pour tout j ∈ Adj[k]  
      si non VU[j] alors  
        VU[j] ← vraie  
        enqueue(Q, j)
```

# Exemple



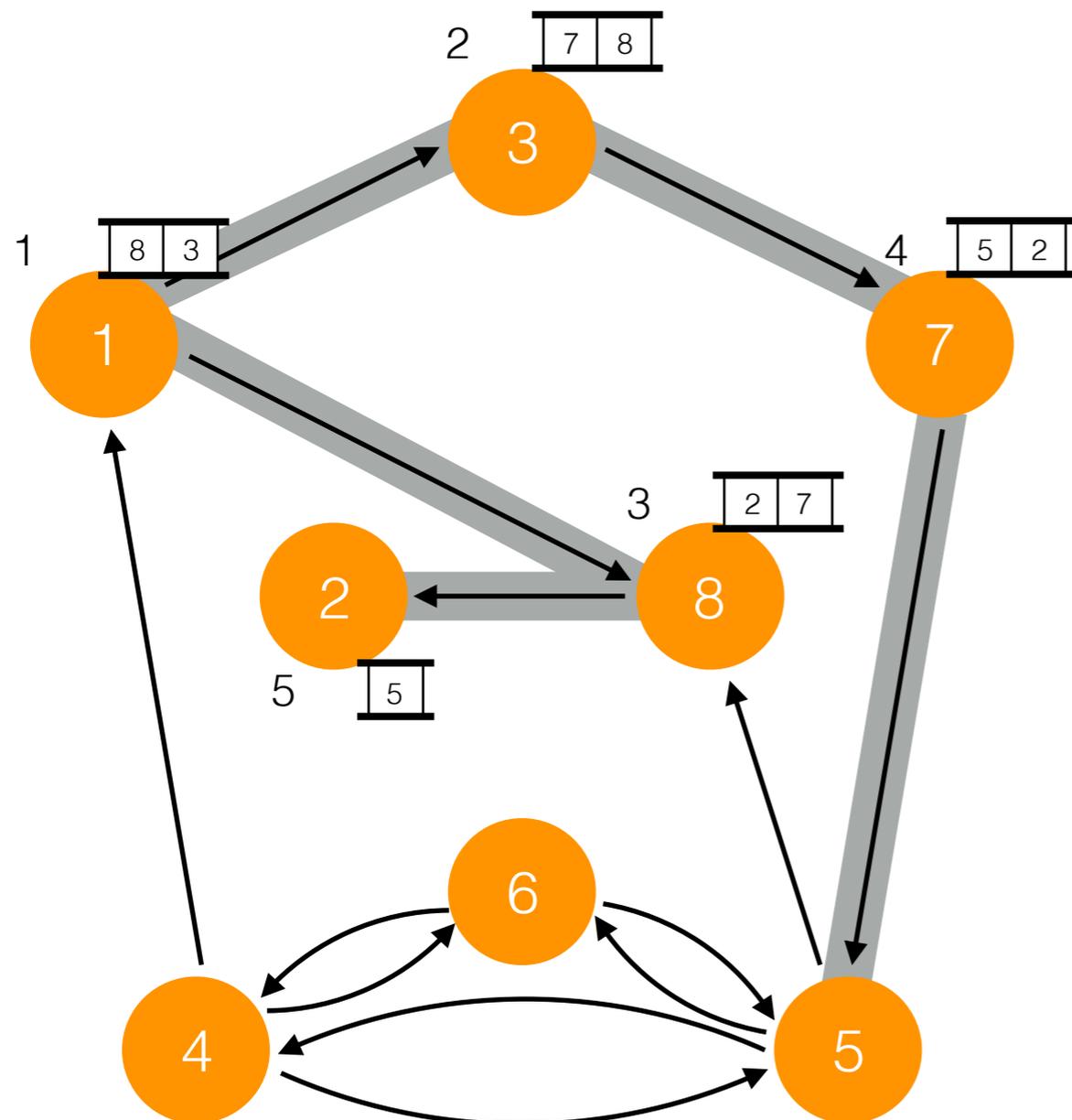
```
VISITE(i) =  
  Q ← empty()  
  VU[i] ← vraie  
  enqueue(Q, i)  
  tant que non vide?(Q)  
    k ← dequeue(Q)  
    DEBUT[k] ← date  
    date ← date + 1  
    pour tout j ∈ Adj[k]  
      si non VU[j] alors  
        VU[j] ← vraie  
        enqueue(Q, j)
```

# Exemple



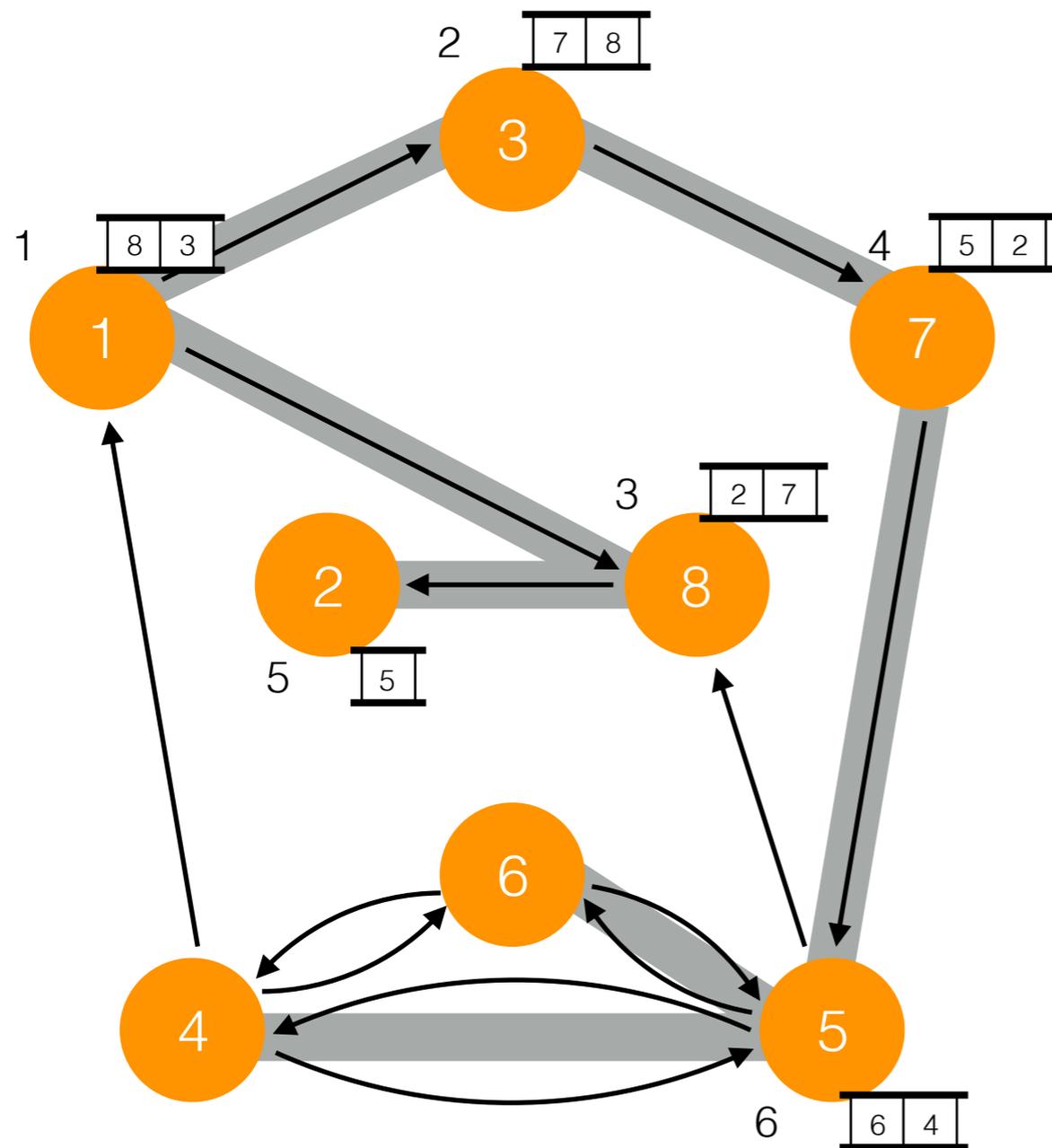
```
VISITE(i) =  
  Q ← empty()  
  VU[i] ← vraie  
  enqueue(Q, i)  
  tant que non vide?(Q)  
    k ← dequeue(Q)  
    DEBUT[k] ← date  
    date ← date + 1  
    pour tout j ∈ Adj[k]  
      si non VU[j] alors  
        VU[j] ← vraie  
        enqueue(Q, j)
```

# Exemple



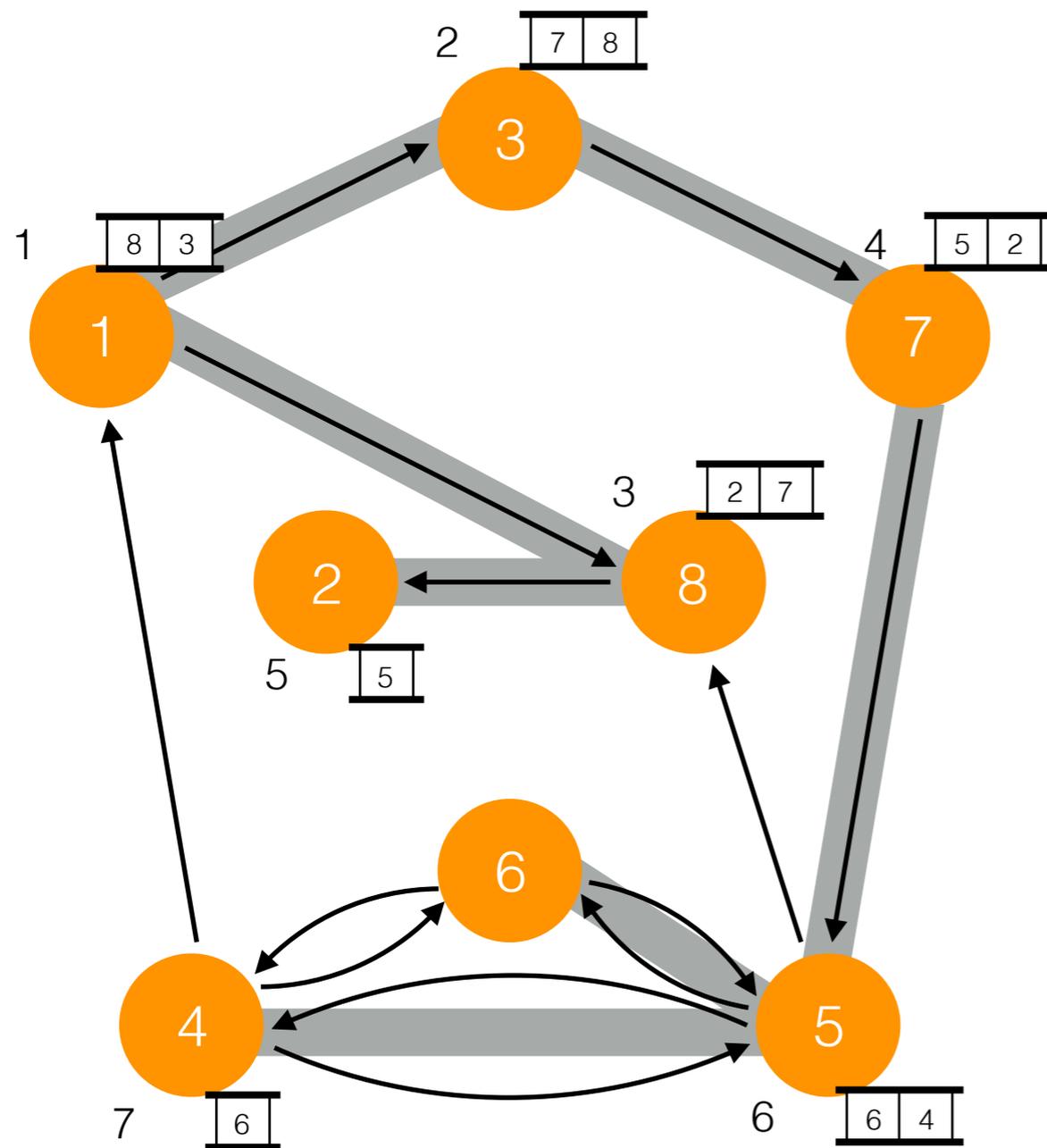
```
VISITE(i) =  
  Q <- empty()  
  VU[i] <- vraie  
  enqueue(Q, i)  
  tant que non vide?(Q)  
    k <- dequeue(Q)  
    DEBUT[k] <- date  
    date <- date + 1  
    pour tout j ∈ Adj[k]  
      si non VU[j] alors  
        VU[j] <- vraie  
        enqueue(Q, j)
```

# Exemple



```
VISITE(i) =  
  Q <- empty()  
  VU[i] <- vraie  
  enqueue(Q,i)  
  tant que non vide?(Q)  
    k <- dequeue(Q)  
    DEBUT[k] <- date  
    date <- date + 1  
    pour tout j ∈ Adj[k]  
      si non VU[j] alors  
        VU[j] <- vraie  
        enqueue(Q,j)
```

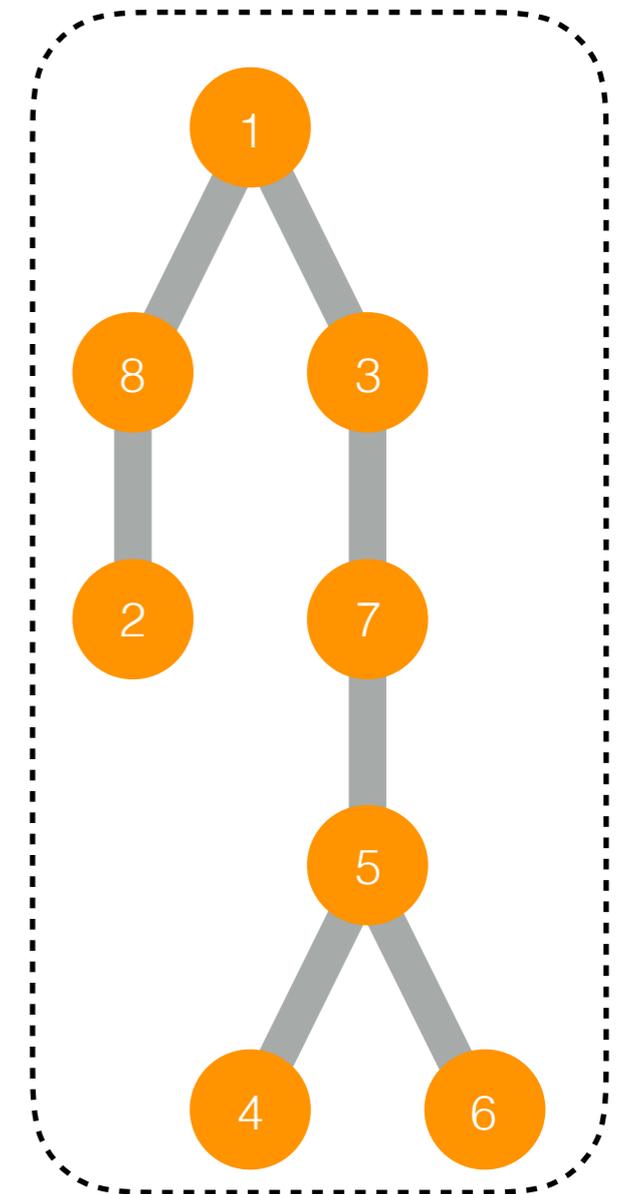
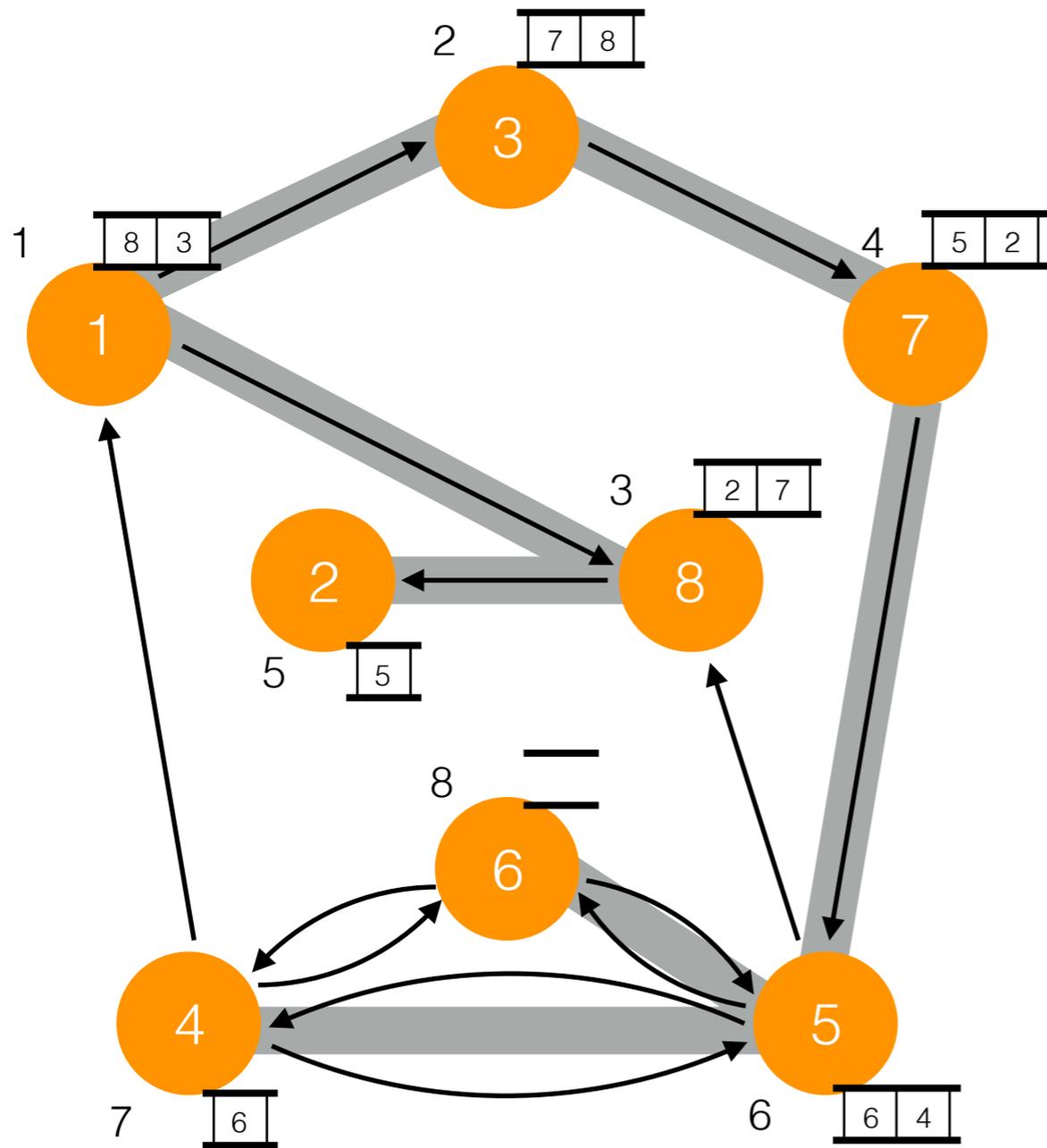
# Exemple



```

VISITE(i) =
  Q ← empty()
  VU[i] ← vraie
  enqueue(Q, i)
  tant que non vide?(Q)
    k ← dequeue(Q)
    DEBUT[k] ← date
    date ← date + 1
    pour tout j ∈ Adj[k]
      si non VU[j] alors
        VU[j] ← vraie
        enqueue(Q, j)
  
```

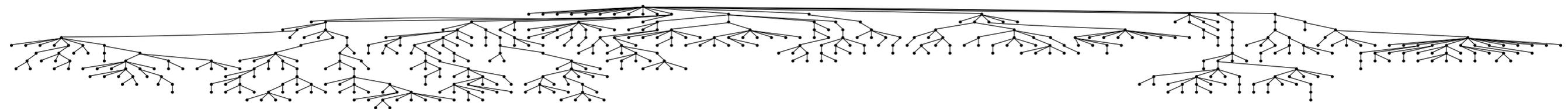
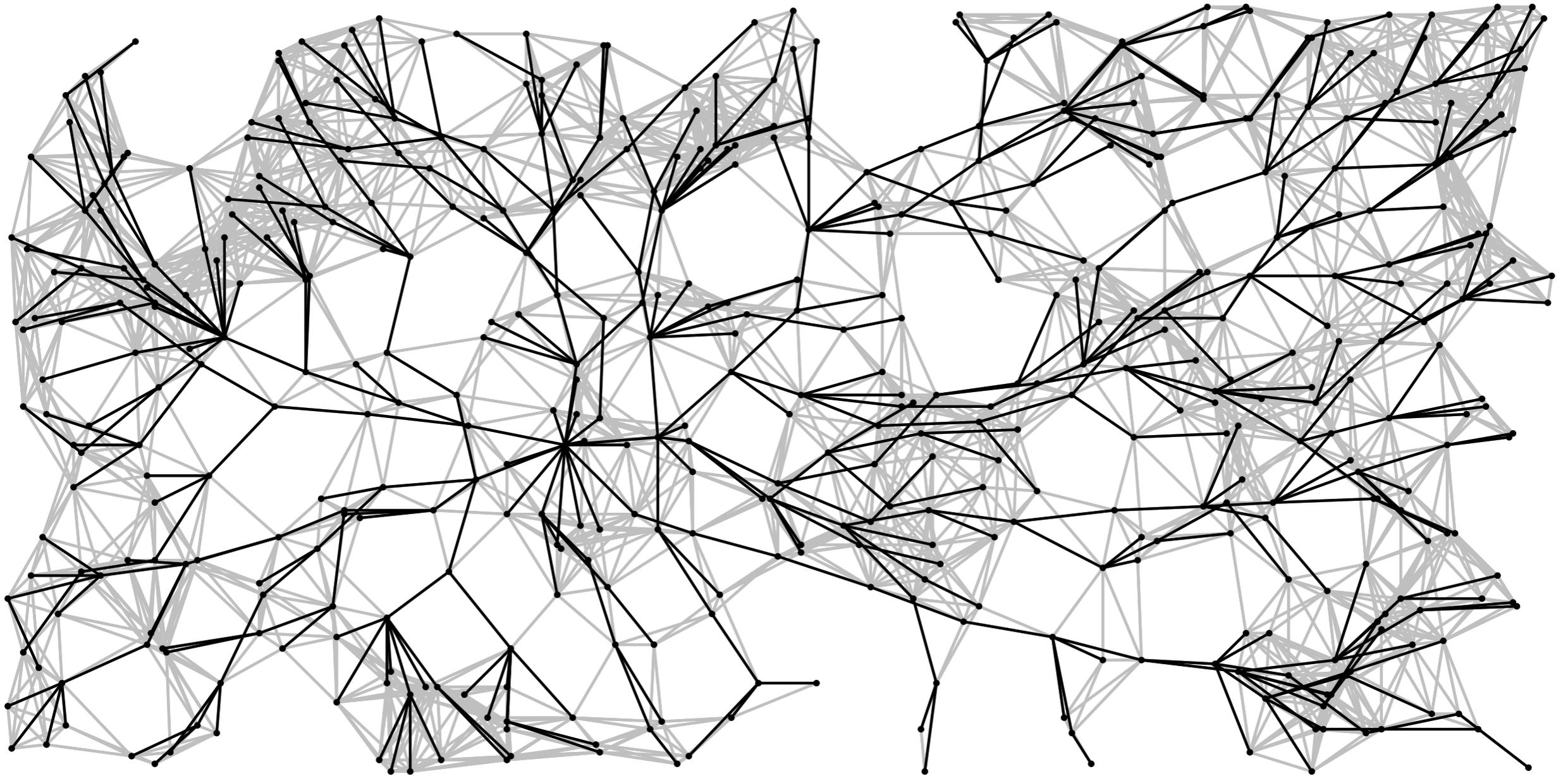
# Exemple



cf. fichier maze\_bfs.pdf

# Parcours en largeur

N=500



Arbre de parcours